(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2000-161932 (P2000-161932A)

(43)公開日 平成12年6月16日(2000.6.16)

(51) Int.Cl.'

識別記号

ΓI

テーヤコート*(参考)

G01B 11/24 H01L 21/66 G01B 11/24

F 2F065

H01L 21/66

J 4M106

審査請求 未請求 請求項の数30 OL (全 34 頁)

(21)出願番号

特願平10-340297

(71)出願人 000005108

株式会社日立製作所

(22)出顧日

平成10年11月30日(1998.11.30)

東京都千代田区神田駿河台四丁目6番地

(72)発明者 野副 真理

東京都国分寺市東恋ケ窪一丁目280番地

株式会社日立製作所中央研究所内

(72)発明者 町田 和久

東京都国分寺市東茲ケ窪一丁目280番地

株式会社日立製作所デザイン研究所内

(74)代理人 100074631

弁理士 高田 幸彦 (外1名)

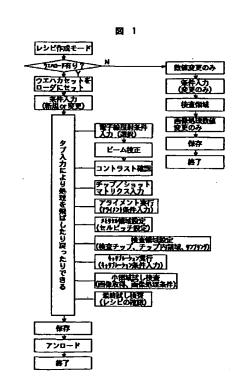
最終質に続く

(54) 【発明の名称】 回路パターンの検査方法及び検査装置

(57)【要約】

【課題】白色光・レーザ光、あるいは電子線を照射して 形成された画像を用いて微細な回路パターンを検査する 技術において、検査に必要な各種条件を設定する際にそ の操作性効率を向上するための技術を提供する。

【解決手段】回路パターンが形成された基板表面に光、あるいは光および荷電粒子線を照射する手段と、該基板から発生する信号を検出する手段と、検出手段により検出された信号を画像化して一時的に記憶する手段と、上記記憶された当該領域の画像を他の同一の回路パターンが形成された領域と比較する手段と、比較結果から回路パターン上の欠陥を判別する手段からなる回路パターンの検査装置であって、検査用および検査条件設定用の操作画面に操作内容あるいは入力内容を表示する画面領域とその画面を表す項目名を表示する手段を備えており、且つ該項目名は該操作画面領域て一体化して表示する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】回路パターンが形成された基板表面に光、 あるいは光および荷電粒子線を照射する手段と、該基板 から発生する信号を検出する手段と、検出手段により検 出された信号を画像化して一時的に記憶する手段と、上 記記憶された当該領域の画像を他の同一の回路パターン が形成された領域と比較する手段と、比較結果から回路 パターン上の欠陥を判別する手段から成る回路パターン の検査装置であって、検査用および検査条件設定用の操 作画面に操作内容あるいは入力内容を表示する画面領域 10 とその画面を表す項目名を表示する手段を備えており、 且つ該項目名は該操作画面領域と一体化して表示されて いることを特徴とする回路パターンの検査装置。

【請求項2】上記検査装置において、該項目名は該操作 画面領域のタブ形式で表示することを特徴とする請求項 1記載の回路パターンの検査装置。

【請求項3】上記検査装置において、該タブ形式で表示 された項目名は同一の行あるいは列に整列されており、 且つ該タブ形式の項目名は検査操作あるいは検査条件設 定操作の作業順に配列されていることを特徴とする請求 20 項1または2記載の回路パターンの検査装置。

【請求項4】上記検査装置において、所望する操作項目 の項目名部分を画面内で選択し指定する操作を行うこと により、該操作画面領域の表示内容が所望の操作内容あ るいは入力内容に切り替わる手段および機能を有するこ とを特徴とする請求項1から3のいずれか記載の回路パ ターンの検査装置。

【請求項5】上記検査装置において、所望する操作項目 の項目名部分を画面内で選択し指定する操作をマウスあ るいはトラックボールあるいはタッチペン等により画面 30 内で実行することを特徴とする請求項4記載の回路パタ ーンの検査装置。

【請求項6】上記検査装置で検査および検査条件設定が 進行している状態において、操作画面に表示された上記 操作あるいは処理項目名の中で進行中の項目部分のみを 他の項目名と異なる表示形式にする手段を有することを 特徴とする請求項1から4のいずれか記載の回路パター

【請求項7】上記検査装置で、操作あるいは処理が進行 中の項目名部分のタブの背景色を他のタブの背景色と異 40 なる色に表示することを特徴とする請求項6記載の回路 パターンの検査装置。

【請求項8】上記検査装置において、該タブ形式で表示 された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名を指 定せずに順次項目入力を実行すると、検査操作あるいは 検査条件設定操作の作業順に配列されている順に次項目 画面に切り替わる機能を有することを特徴とする請求項 3記載の回路パターンの検査装置。

【請求項9】上記検査装置において、該タブ形式で表示

で、装置構成上、入力あるいは操作手順が固定された操 作あるいは処理項目については、同一のタブ内に項目名 を操作あるいは処理順に配列あるいは表示していること を特徴とする請求項1記載の回路パターンの検査装置。 【請求項10】上記検査装置において、該同一のタブ内 に操作あるいは処理順に配列あるいは表示された項目名 の中で、操作あるいは処理が進行中の項目名のみを他の 項目名と異なる表示形式にする手段を有することを特徴

2

【請求項11】上記検査装置において、操作あるいは処 理が進行中の項目名部分の項目名部分の背景色を他の項 目名部分および他のタブの背景色と異なる色に表示する ことを特徴とする請求項6記載の回路パターンの検査装

とする請求項9記載の回路パターンの検査装置。

【請求項12】上記検査装置において、該タブ形式で表 示された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名の 中で、装置構成上、入力あるいは操作ができない項目名 について、その他の項目名と異なる表示形式にする手段 を備えた請求項1記載の回路パターンの検査装置。

【請求項13】上記検査装置において、該タブ形式で表 示された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名の 中で、装置構成上、入力あるいは操作ができない項目名 について、該項目名部分の背景色をその他の項目名部分 の背景色と異なる色に表示する手段を備えた請求項12 記載の回路パターンの検査装置。

【請求項14】上記検査装置において、該タブ形式で表 示された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名の 中で、装置構成上、入力あるいは操作ができない項目名 について、該項目名の文字色をその他の項目名の文字色 と異なる色に表示する手段を備えた請求項12記載の回 路パターンの検査装置。

【請求項15】上記検査装置において、該タブ形式で表 示された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名と 該項目名に対応する操作入力画面の中で、装置構成上同 一の属性に属する複数の入力事項は同一の画面内に入力 用ボックスを配置し、該同一画面内における入力手順に ついては所定の箇所に入力順序を示すインジケータを表 示する機能を備えたことを特徴とする請求項1記載の回 路パターンの検査装置。

【請求項16】回路パターンが形成された基板表面第一 の領域に光あるいはレーザ光あるいは荷電粒子線を照射 ・走査する工程と、上記光あるいはレーザ光あるいは荷 電粒子線により該基板第一の領域から二次的に発生する 信号を検出する工程と、検出された信号を画像化して一 時的に記憶する工程と、該基板の第二の領域に光あるい はレーザ光あるいは荷電粒子線を照射・走査し二次的に 発生する信号を検出し検出された信号を画像化して記憶 する工程と、該第一の領域の画像と該第二の領域の画像 を比較する工程と、比較結果から基板上回路パターンの された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名の中 50 欠陥を判定する工程を含む検査方法であって、検査およ

び検査条件を設定する工程において入力項目名と入力内 容を表示する画面領域が一体化された画面から各種操作 を実行することを特徴とする回路パターンの検査方法。

【請求項17】上記検査方法において、該入力項目名は 該操作画面領域のタブ形式で表示されており、該画面よ り検査あるいは検査条件の設定を実行する工程を含むこ とを特徴とする請求項16記載の回路パターンの検査方 法。

【請求項18】上記検査方法において、該タブ形式の項目名が配列された順序に沿って検査操作あるいは検査条 10件設定操作を実行する工程を含むことを特徴とする請求項16および17記載の回路パターンの検査方法。

【請求項19】上記検査方法において、所望する操作項目の項目名部分をマウスあるいはトラックボールあるいはタッチペン等により画面内で選択し指定する操作を行う工程を含み、該操作工程により該操作画面領域の表示内容が所望の操作内容あるいは入力内容に切り替わる工程を含むことを特徴とする請求項16から18のいずれか記載の回路パターンの検査方法。

【請求項20】上記検査方法の検査あるいは検査条件を設定する工程において、該タブ形式で表示された検査操作あるいは検査条件設定操作の項目名を指定せずに順次項目入力を実行すると、検査操作あるいは検査条件設定操作の作業順に配列されている順に次項目画面に切り替わる工程であることを特徴とする請求項16から18のいずれか記載の回路パターンの検査方法。

【請求項21】回路パターンが形成された基板表面に光あるいはレーザ光あるいは荷電粒子線を照射する手段と、該基板から発生する信号を検出する手段と、検出手段により検出された信号を画像化して記憶する手段と、上記記憶された当該領域の画像を他の同一の回路パターンが形成された領域と比較する手段と、比較結果から回路パターン上の欠陥を判別する検査手段を備え、

検査用あるいは検査条件設定用の操作画像に操作内容あるいは入力内容を表示する領域を備え、前記操作画面が並列に表示される画面階層とされ、該画面階層を使用して検査条件を決定することを特徴とする回路パターンの検査装置。

【請求項22】回路パターンが形成された基板表面に光あるいはレーザ光あるいは荷電粒子線を照射する手段と、該基板から発生する信号を検出する手段と、検出手段により検出された信号を画像化して記憶する手段と、上記記憶された当該領域の画像を他の同一の回路パターンが形成された領域と比較する手段と、比較結果から回路パターン上の欠陥を判別する検査手段を備え、

検査用あるいは検査条件設定用の操作画面に操作内容あ るいは入力内容を表示する領域を備え、前記操作画面 が、アライメント実行、繰返しパターン設定、検査領域 設定、画像明るさ調整実行、小領域試し検査および最終 試し検査画面から構成され、前記操作内容あるいは入力 50 路パターン検査用入出力方法。

内容を表示する領域を使用してこれらの画面を任意に選択し遷移させることを特徴とする回路パターンの検査装置。

【請求項23】前記画面は、電子線照射入力,ビーム校正,コントラスト確認あるいはチップ/ショット,マトリクス入力などの操作条件入力画面を含むことを特徴とする請求項22記載の回路パターンの検査装置。

【請求項24】前記画面の指示に従って、入力順序および現在のステータスについてのインジケータにより入力項目を順次入力するようにしたことを特徴とする請求項21から23のいずれか記載の回路パターンの検査装置。

【請求項25】パターン配列を設定する画面として、(1)ショット・チップ(ダイ)のサイズを配列および原点と定義するチップを入力する画面と、(2)チップ内のメモリセル配置を入力し、その配列を画像から確認して設定する画面の2種類の画面を生成し、各画面内で設定された内容は画面毎に同一データファイルとして保存するようにしたことを特徴とする請求項21から24のいずれか記載の回路パターン検査装置。

【請求項26】パターン形成した基板を電子線を用いて 検査する装置の複数の領域の画面を有する入出力装置で あって、

その領域として日付と時間及びオペレータ名を表示する 第1の領域と、その領域として前記装置の起動や指令を 指示するボタンが配置された第2の領域と、その領域と して前記装置のモードを指示するボタンが配置された第 3の領域とから成ることを特徴とする回路パターン検査 用入出力装置。

30 【請求項27】前記第1の領域を前記画面の上部に配置し、前記第2の領域を前記画面のの中央部に配置し、前記第3の領域を前記画面の下部に配置したことを特徴とする請求項26記載の回路パターン検査用入出力装置。 【請求項28】前記第1の領域の前記日付を前記画面の上部左端に配置し、前記オペレータ名を前記画面上部右端に配置したことを特徴とする請求項26記載の回路パターン検査用入出力装置。

【請求項29】パターン形成した基板を電子線を用いて 検査する装置の複数の領域の画面を用いて入出力する方 40 法であって、

検査する前記基板を試料台上に搬送して位置決めすることを指示する工程と、前記電子線の前記試料に合わせて 照射条件を設定することを指示する工程と、前記基板の チップサイズ及び配列を入力する工程と、前記基板の位 置を測定するためのアライメント条件を求めて設定する 工程と、前記基板上の検査領域を指示する工程と、前記 基板に電子線を前記照射条件で照射し前記基板からの二 次荷電粒子で得られる画像から欠陥を特定するための画 像処理条件を入力する工程とを含むことを特徴とする回 となることを特徴とする回

【請求項30】前記アライメント工程は前記基板の所定 のチップを特定する工程と、前記チップの原点を決定す る工程とを含むことを特徴とする請求項29記載の回路 パターン検査用入出力方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は半導体装置や液晶等 微細な回路パターンを有する基板製造方法及び装置に係 わり、特に半導体装置やフォトマスクのパターン検査技 術に係わり、半導体装置製造過程途中のウエハ上のパタ ーン検査技術、電子線を使用して比較検査する技術に関 する。

[0002]

【従来の技術】半導体ウエハの検査を一例として説明す

【0003】半導体装置は、半導体ウエハ上に主にホト マスクに形成されたパターンをリソグラフィー処理およ びエッチング処理により転写する工程を繰り返すことに より製造される。半導体装置の製造過程において、リソ グラフィー処理やエッチング処理その他各種加工処理の 20 良否、異物発生等は、半導体装置の歩留まりに大きく影 響を及ぼすため、異常や不良発生を早期にあるいは事前 に検知するために製造過程の半導体ウエハ上のパターン を検査する方法は従来から実施されている。

【0004】半導体ウエハ上のパターンに存在する欠陥 を検査する方法としては、半導体ウエハに白色光を照射 し、光学画像を用いて複数のLSIの同種の回路パター ンを比較する欠陥検査装置が実用化されており、例えば 光学画像を用いた検査方法では、特開平3-167456 号公 報に記載されているように、基板上の光学照明された領 30 域を時間遅延積分センサで結像し、その画像と予め入力 されている設計情報とを比較することにより欠陥を検出 する方式が開示されている。

【0005】また、回路パターンの微細化や回路パター ン形状の複雑化、材料の多様化に伴い、光学画像による 欠陥検出が困難になってきたため、光学画像よりも分解 能の高い電子線画像を用いて回路パターンを比較検査す る方法が提案されてきた。電子線を用いたパターンの比 較検査装置として、J. Vac. Sci. Tech. B, Vol. 9, No. 6, pp. 3005 - 3009 (1991) J. Vac. Sci. Tech. B, Vol. 10, No.6, pp. 2804 - 2808(1992) 、および特開平 5-258703号公報とUSP5,502,306に、通常のSEMの10 0倍以上(10nA以上)の電子線電流をもった電子線 を導電性基板 (X線マスク等) に照射し、発生する二次 電子・反射電子・透過電子のいずれかを検出し、その信 号から形成された画像を比較検査することにより欠陥を 自動検出する方法が開示されている。このように、光学 式外観検査および光学式外観検査に比べて欠陥検出性能 の高い電子線走査方式のウエハ自動外観検査で微細なパ た各種欠陥を検出できるようになった。

6

【0006】上記欠陥検査においては、隣接する同等の 回路パターンの画像を形成しこれらを比較して欠陥を自 動検出するものであるが、検査においては様々なパター ンレイアウトのウエハあるいは様々な材料のパターンに 対応する必要がある。隣接するパターン同士を正確に比 較するためには、パターンの配置すなわちウエハ上のチ ップ(ダイ)やショットの配列を予め求めて当該被検査 ウエハの検査条件としておく必要がある。また、様々な 材料において検査に適した画像を形成するためには、画 像の明るさやパターン/下地のコントラストを適正な値 に設定し当該被検査ウエハの検査条件としておく必要が ある。しかし、上記従来装置においてはこれらの検査条 件設定の手順や操作方法については記載がなく、その操 作が煩雑で、新規に検査対象となるウエハについて適切 な検査条件を一通り設定するのに1~数時間を要してい た。半導体製造ラインにおいては、複数の製品(すなわ ち複数の回路パターン配列)、且つ複数の工程(すなわ ち複数の材料および複数の詳細な回路パターン形状)に ついてパターン検査を実施するため、膨大な数の検査条 件を設定する必要があり、その結果、検査における各操 作、特に検査条件設定操作に膨大な時間を要するという 問題があった。

【0007】上記問題点に対して、検査作業と同時に並 行してデータ処理やパラメータ設定を実行できる技術と して特開昭63-32604 号公報に、検査と同時にデータ処 理パラメータ設定を行うための操作部と制御部および機 構部の信号授受方法が開示されている。しかし、本方式 では信号授受についての記載はあるが、複雑で入力パラ メータ数の多い検査装置についての操作性やパラメータ 用データ構造に関する記載がなかった。

[0008]

【発明が解決しようとする課題】上記従来技術に記載し たように、半導体装置をはじめとする各種微細な回路パ ターンに対して光学式外観検査や光学式検査方式では検 出できない各種欠陥を、電子線を試料表面に走査し発生 する二次荷電粒子を検出する方式の外観検査により検出 することが可能になった。

【0009】しかし、基板上の回路パターンの画像を取 40 得し、隣接する同等のパターンと比較する方式の各種検 査においては、基板であるウエハ上に形成された回路パ ターンの配列、すなわちショットの配列や、その中のチ ップ (ダイ) 配列、さらにその中のメモリセル・周辺回 路・ロジック回路・テストパターン等の配列を予め検査 条件として設定しておく必要があり、さらに被検査ウエ ハのパターン詳細形状や材質に応じて照射光の条件や検 出条件、画像比較条件、欠陥判定条件等を各々設定する 必要がある。また、半導体装置プロセス条件変更の都度 これらの条件も適切に変更する必要がある。このような ターンの検査を実施し、回路パターン形成過程で発生し 50 場合に、以下のような問題点があった。例えば数多くの

パラメータを順次入力・設定する際に、操作画面は入力 に応じて順次切り替わるがその順序と項目がオペレータ には不明であった。そのため、入力が不要な項目につい ても一度画面表示し確認してから次画面に遷移するよう になっており効率が悪かった。また、既入力データを再 度確認したり再入力する際に、前画面に戻れない、ある いは現在の入力段階が不明なため戻る画面の階層が不明 であるために数多くの操作を経なければ前画面に戻れな い等の問題点があった。さらに、別の従来装置において は、操作用ワークステーション上に複数のパラメータ入 10 力画面をウインドウ形式で表示することができるが、本 方式においても複数のウインドウが重なって表示される ため、下に隠れた画面についてはその情報を見ることが できず画面選択操作をすることが困難であった。これら の問題により、前述のように膨大な数の入力項目を、品 種・工程毎に多数作成が必要なため、検査そのものが高 速であってもその準備の効率が悪く、時間を要するた め、早期に新製品・新工程に検査を適用することが困難 となっていた。また、検査条件を設定する際に、検査装 置を使用して条件を設定しなければならないので、結果 20 として検査時間が少なくなり、スループットが低下して いた。また、検査を高速化しても、その後の目視確認を 同一の検査装置で行うとなると、検査にかけられる時間 が少なくなり、結果としてスループットが低下するとい う問題点があった。

7

【0010】本発明の第一の目的は、白色光・レーザ 光、あるいは電子線を照射して形成された画像を用いて 微細な回路パターンを検査する技術において、検査に必 要な各種条件を設定する際にその操作性効率を向上する ための技術を提供することにある。

【0011】本発明の第二の目的は、上記検査条件設定 時の操作性を向上するための操作画面表示方法および操 作画面レイアウトを提供することにある。

【0012】本発明の第三の目的は、上記検査条件等を 設定する操作画面を用いた検査および検査条件設定操作 方法および機能を提供することにある。

【0013】本発明の第四の目的は、上記の課題を解決 し、短時間で効率よく検査のための各種条件設定を実行 できる技術を提供し、回路パターンを高精度に検査する 技術を早期に多種・多工程の半導体装置その他の微細回 路パターンに適用することにより、従来の方法より早く 半導体装置等のプロセス不良を摘出し、検査結果を製造 条件に反映し、半導体装置等の信頼性を高めるとともに 不良率を低減するのに寄与する検査方法を供与すること にある。

[0014]

【課題を解決するための手段】半導体装置をはじめとす る微細な回路パターンを有する基板の画像を取得し、隣 接する同等のパターンと比較する方式の各種検査におい

配列、すなわちショットの配列や、その中のチップ(ダ イ) 配列、さらにその中のメモリセル・周辺回路・ロジ ック回路・テストパターン等の配列を予め検査条件とし て設定しておく必要があり、さらに被検査ウエハのパタ ーン詳細形状や材質に応じて照射光の条件や検出条件、 画像比較条件,欠陥判定条件等を各々設定する必要があ った。また、半導体装置のプロセス条件変更の都度これ らの条件も適切に変更する必要があった。これらの各種 検査条件を効率よく設定するという上記目的を達成する ため、本発明に係わる回路パターンの検査方法および検 査装置について以下に述べる。

8

【0015】従来の外観検査方法および外観検査装置に おいては、被検査基板に白色光、レーダ光などの光ある いは電子線等を照射して被検査基板の画像を取得し、該 画像を一時記憶して隣接する同等のパターンが形成され た箇所、例えば隣接するメモリセルや隣接するチップ等 のパターンが同じように形成された箇所と比較して、そ の画像信号の差により欠陥の有無を判定していた。

【0016】本発明者らの検討によると、入力する項目 の概要およびそのフロー、現在の操作ステータスおよび 操作画面の階層が常時表示されていれば次画面への遷移 の要否, 前画面までの入力状況の把握ができ、入力操作 が簡易になるということを見出した。また、必要に応じ て先の入力画面や既に入力済の画面を簡易に選択して遷 移することにより複雑かつ数多くの入力操作を軽減でき ることを見出した。さらに、入力順序や現在のステータ スについてインジケータを設けることにより、複雑な入 力項目であってもオペレータが画面の指示に従うことに より順次入力することが可能になるということを見出し 30 た。これらの条件を満たす操作画面の生成および操作方 法・機能により、入力順序の間違いがなくなり、現状を 把握でき、不要な画面遷移を避け、各種パラメータ設定 操作を実行することが可能となる。このような検査方法 を実現するために検討した内容を以下に述べる。

【0017】第一の手段は、関連のある条件項目を同一 画面から入力できるように画面を作成し、各画面に「項 目名」をつけるようにした。また、該画面にて入力・生 成されたデータは同一のデータファイルとして仮保存・ 保存されるようにした。例えば、電子線を照射して画像 を取得する検査方式においては、電子線照射条件に関す る入力項目、すなわち照射エネルギーを設定する項目お よび設定後に画面を確認する操作と確認したことを入力 する項目を同一画面にて実行できるように画面を生成し た。また、半導体装置等のパターン配列を設定する画面 として、(1)ショット・チップ (ダイ)のサイズと配 列および原点と定義するチップを入力する画面と(2) チップ内のメモリセル配置を入力し、その配列を画像か ら確認して最終設定する画面の2種類の画面を生成し、 各画面内で設定された内容は画面毎に同一データファイ ては、基板であるウエハ上に形成された回路パターンの 50 ルとして仮保存・保存されるようにした。これにより、

類似の操作やその場の確認をまとめて操作でき、かつまとめて同一のデータファイルとして保存できるので、後に検査条件の当該部分のみを変更する際に遷移すべき画面を低減し、数値を変更すべきファイル数を低減できるようになる。また、まとめて操作することができるようになるので操作そのものの効率も向上する。

【0018】第二の手段は、第一の手段にて生成した画面の「項目名」を該当する画面の上下左右のいずれかの端にタブ形式で該画面と一体化させて表示するというものである。また、複数の画面が存在する場合には、画面 10 そのものは重ねて表示し、タブ部分を同一端でかつタブに書かれている項目名が読める程度に位置をずらして並べて表示することにより、オペレータが入力を所望している項目名はタブの部分から容易に判別できる。

【0019】第三の手段は、上記第二の手段で述べたタブ(項目名)を通常作業順序に則して配列し、なおかつ現在作業中の画面に該当するタブ部分の色を他のタブとは別の色で表示するというものである。これにより、通常作業の手順が配列として表示される上、現在パラメータ入力中の画面のタブを他の画面のタブと異なる表示に20することにより全体作業のいずれの段階のものかを認識できるようになる。

【0020】第四の手段は、上記第一から第三の手段で述べた画面およびタブによる操作において、通常作業手順で順次パラメータを入力し、画面終了時に当該画面での入力が完了したことを示すキーあるいは画面中ボタン等を入力することにより当該画面の表示を終了し、次画面へ自動的に遷移するようにしたものである。これにより、通常作業においては順次画面を入力し、完了を指示することを繰り返すことによりすべての画面ですべての30パラメータ入力を実施できる。

【0021】第五の手段は、上記第四の手段で述べた画面遷移および操作において、入力が不要な画面をとばして先に進む画面および既に入力が完了しているが戻りたい画面については、対応する所望のタブすなわち項目名を画面内で選択することにより当該画面を呼び出して表示し、かつ遷移後の画面に対応するタブを「現在作業中」として色を変えて表示するようにする。これにより、不要な画面を遷移することなく所望の項目のみを入力できる上、既入力項目を簡易に再入力したり数値を確40認することが可能となる。

【0022】第六の手段は、上記第一から第五の手段で述べた画面遷移およびタブによる操作において、例えば自動検査シーケンスのように入力順序が変更にならない事項、あるいはレシピ作成において装置ハードウエア等の制約によりパラメータの入力順序が決まっている事項については、個々の入力項目や個々のシーケンス項目をタブとして表示せずに順序が決まっている入力全体を一つのタブとし、該タブ内部の個々の入力項目名および検査シーケンス項目名は現状のステータスが明確に判るよ50

うに現状進行中の項目名の背景色を他の項目あるいは他のタブの背景色とは別の色に表示するようにしたものである。これにより、オペレータが誤って入力順序を所定の順序とは異なる方法で入力する可能性がなくなり、これに加えて現状の詳細な進行中の作業項目が明確になる。

【0023】以上で述べた各種手段により、半導体装置 をはじめとする微細な回路パターンを有する基板の画像 を取得し、隣接する同等のパターンと比較する方式の各 種検査においては、基板ウエハ上に形成された回路パタ ーンの配列、すなわちショットの配列や、その中のチッ プ(ダイ)配列、さらにその中のメモリセル・周辺回路 ・ロジック回路・テストパターン等の配列を予め検査条 件として設定したり、さらに被検査ウエハのパターン詳 細形状や材質に応じて照射光の条件や検出条件、画像比 較条件,欠陥判定条件等を各々設定したり、半導体装置 のプロセス条件変更の都度これらの条件を適切に変更す る際に、検査条件ファイルを所定の手順で入力すること が簡易になり、効率が向上するようになる。また、現状 の作業進行状態をタブやインジケータの背景色を変更す ること等で明示しているため、他の作業に遷移すること が簡易になり検査条件作成効率が向上する。従って、多 様な製品あるいは工程の半導体装置に対して早期に高精 度な検査を適用できるようになる。さらに、入力順序が 可変な項目はタブに、決まっているものはインジケータ として表示するため、入力順序等を誤るポテンシャルが 低減した。そのため、専門に訓練されたオペレータでな くても簡易に検査条件が設定できるようになった。従っ て、これまでに述べてきた検査方法および装置構成によ り、回路パターンの画像を取得して比較検査することに より該パターン上に発生した欠陥を自動的に検出するた めの各種装置パラメータが簡易に設定できる。

【0024】これらの検査方法と検査装置を用いて、回 路パターンを有する基板、例えば製造過程における半導 体装置を検査することにより、多種の製品および多種の 工程の半導体装置について、従来の技術では対応に膨大 な時間を要していた検査パラメータ設定が短時間に効率 よくできるようになり、その結果として所望の外観検査 を所望の製品・工程に早期に適用でき、且つ条件設定が 条件設定のために用いるウエハ等の工完に影響を与えな いですむ。その結果、プロセス加工によって生じたパタ ーンの形状不良や微細な異物等の内容を早期に把握で き、プロセスあるいは製造装置条件等に潜在している問 題を顕在化することができるようになる。これにより、 従来方法および従来装置よりも高速且つ高精度に半導体 装置をはじめとする各種基板の製造プロセスにおける不 良の原因を対策することができ、高い歩留まりすなわち 良品率を確保できると同時に不良発生を検知してから対 策までのTATを短縮することが可能となる。

0 [0025]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施例の検査方 法、および装置の一例について、図面を参照しながら詳 細に説明する。

【0026】(実施例1)本実施例では、電子線を用い て画像を形成し、隣接する同等の回路パターン同士で画 像を比較して欠陥の有無を検出する検査方法および検査 装置において、検査に必要な各種パラメータを設定する 方法について記載する。ここでは、ウエハ上に形成され た半導体装置の回路パターンを検査する場合について述

【0027】まず、本実施例における回路パターン検査 装置16の構成を図2に示す。 回路パターン検査装置1 6は、室内が真空排気される検査室17と、検査室17 内に試料基板(被検査基板)24を搬送するための予備 室(本実施例では図示せず)を備えており、この予備室 は検査室17とは独立して真空排気できるように構成さ れている。また、回路パターン検査装置16は上記検査 室17と予備室の他に制御部21,操作部20から構成 されている。検査室17内は大別して、電子光学系1 8, 二次電子検出部35, 試料室23, 光学顕微鏡19 20 から構成されている。電子光学系18は、電子銃25, 電子線引き出し電極26,コンデンサレンズ27,ブラ ンキング偏向器28, 走査偏向器30, 絞り29, 対物 レンズ31, 反射板32, ExB偏向器33から構成さ れている。二次電子検出部35のうち、二次電子検出器 35が検査室17内の対物レンズ31の上方に配置され ている。二次電子検出器35の出力信号は、検査室17 の外に設置されたプリアンプ36で増幅され、AD変換 機37によりディジタルデータとなる。試料室23は、 試料台45、ステージとしてのXステージ46およびY 30 ステージ47,位置モニタ測長器48,被検査基板高さ 測定器49から構成されている。光学顕微鏡19は、検 査室17の室内における電子光学系18の近傍であっ て、互いに影響を及ぼさない程度離れた位置に設備され ており、電子光学系18と光学顕微鏡19の間の距離は 既知である。そして、Xステージ46またはYステージ 47が電子光学系18と光学顕微鏡19の間において、 **既知の距離を往復移動するようになっている。光学顕微** 鏡(光顕) 19は白色光源50,光学レンズ51, CC Dカメラ52により構成されている。白色光源50,C CDカメラ52等は、真空排気された検査室17の外部 に設置する構成でも良い。操作部20は、第一画像記憶 部53,第二画像記憶部54,比較演算部55,欠陥判 定処理部56より構成されている。 画像表示部88によ り、画像記憶部53および54に取り込まれた電子線画 像と、CCDカメラ52にて撮像された光学画像、およ び比較演算部55で比較処理された後の差画像等を任意 に選択して表示することができる。装置各部の動作命令 および動作条件は、制御部21から入出力される。制御 部21には、予め電子線発生時の加速電圧、電子線偏向 50 速された二次電子71は所定の方向へ偏向される。Ex

12

幅,偏向速度,二次電子検出装置の信号取り込みタイミ ング、試料台移動速度等々の条件が、目的に応じて任意 にあるいは選択して設定できるよう入力されている。制 御部21は、補正制御回路58を用いて、位置モニタ測 長器48、被検査基板高さ測定器49の信号から位置や 高さのずれをモニタし、その結果より補正信号を生成 し、電子線が常に正しい位置に照射されるよう対物レン ズ電源70や走査偏向器30に補正信号を送る。

【0028】被検査基板24の画像を取得するために 10 は、細く絞った電子線34を該被検査基板24に照射 し、二次電子71を発生させ、これらを電子線34の走 査およびステージ46,47の移動と同期して検出する ことで該被検査基板24表面の画像を得る。本実施例の 回路パターン検査装置においては、通常SEMに比べ約 100倍以上の、例えば100nAの大電流電子線を一 回のみ走査することにより画像を形成する構成とし、高 速画像取得を実現することができる。

【0029】電子銃25には拡散補給型の熱電界放出電 子源が使用されている。 この電子銃25を用いることに より、従来の例えばタングステン(W)フィラメント電 子源や、冷電界放出型電子源に比べて安定した電子線電 流を確保することができるため、明るさ変動の少ない電 子線画像が得られる上、電子線電流を大きく設定でき る。電子線電流を大きく設定するために、電子銃にショ ットキー型電子源を使用することもできる。これによ り、一回走査で高S/N電子線画像を取得する高速検査 を実現することができる。電子線34は、電子銃25と 引き出し電極26との間に電圧を印加することで電子銃 25から引き出される。電子線34の加速は、電子銃2 5に高電圧の負の電位を印加することでなされる。これ により、電子線34はその電位に相当するエネルギーで 試料台45の方向に進み、コンデンサレンズ27で収束 され、さらに対物レンズ31により細く絞られて試料台 45上のステージ46、47の上に搭載された被検査基 板24(半導体ウエハ、チップあるいは液晶、マスク等 微細回路パターンを有する基板)に照射される。なお、 ブランキング偏向器28には、走査信号およびブランキ ング信号を発生する信号発生器59が接続され、コンデ ンサレンズ27および対物レンズ31には、各々レンズ 電源70が接続されている。被検査基板24には、高圧 電源73により負の電圧を印加できるようになってい る。この高圧電源73の電圧を調節することにより一次 電子線を減速し、電子銃25の電位を変えずに被検査基 板24への電子線照射エネルギーを最適な値に調節する ことができる。

【0030】被検査基板24上に電子線34を照射する ことによって発生した二次電子71は、基板24に印加 された負の電圧により加速される。被検査基板24上方 に、ExB偏向器33が配置されており、これにより加 B偏向器33にかける電圧と磁界の強度により、偏向量を調整することができる。また、この電磁界は、試料に印加した負の電圧に連動させて可変させることができる。ExB偏向器33により偏向された二次電子71は、所定の条件で反射板32に衝突する。この反射板32は、試料に照射する電子線(以下一次電子線と呼ぶ)用偏向器のシールドパイプと一体で円錐形状をしている。この反射板32に加速された二次電子71が衝突すると、反射板32からは数V~50eVのエネルギーを持つ第二の二次電子72が発生する。

【0031】二次電子検出部35は、真空排気された検 査室17内には二次電子検出器35が、検査室17の外 にはプリアンプ36, AD変換器37, 光変換手段3 8, 光伝送手段39, 電気変換手段40, 高圧電源4 1,プリアンプ駆動電源42,AD変換器駆動電源4 3, 逆バイアス電源44から構成されている。既に記述 したように、二次電子検出部35のうち、二次電子検出 器35が検査室17内の対物レンズ31の上方に配置さ れている。二次電子検出器35,プリアンプ36,AD 変換器37、光変換手段38、プリアンプ駆動電源4 2, AD変換器駆動電源43は、高圧電源41により正 の電位にフローティングしている。上記反射板32に衝 突して発生した第二の二次電子72は、この吸引電界に より検出器35へ導かれる。二次電子検出器35は、電 子線34が被検査基板24に照射されている間に発生し た二次電子71がその後加速されて反射板32に衝突し て発生した第二の二次電子72を、電子線34の走査の タイミングと同期して検出するように構成されている。 二次電子検出器35の出力信号は、検査室17の外に設 置されたプリアンプ36で増幅され、AD変換器37に 30 よりディジタルデータとなる。AD変換器37は、半導 体検出器35が検出したアナログ信号をプリアンプ36 によって増幅された後に直ちにディジタル信号に変換し て、制御部21を介して操作部20に伝送するように構 成されている。検出したアナログ信号を検出直後にディ ジタル化してから伝送するので、従来の装置よりも高速 で且つS/N比の高い信号を得ることができる。

【0032】ステージ46,47上には被検査基板24が搭載されており、検査実行時にはステージ46,47を静止させて電子線34を二次元に走査する方法と、検 40 査実行時にステージ46,47をY方向に連続して一定 速度で移動されるようにして電子線74をX方向に直線 に走査する方法のいずれかを選択できる。ある特定の比較的小さい領域を検査する場合には前者のステージを静止させて検査する方法、比較的広い領域を検査する時には、ステージを連続的に一定速度で移動して検査する方法が有効である。なお、電子線34をブランキングする 必要がある時には、ブランキング偏向器28により電子 線34が偏向されて、電子線が絞り29を通過しないように制御できる。 50

14

【0033】位置モニタ測長器48として、本実施例ではレーザ干渉による測長計を用いた。Xステージ46およびYステージ47の位置が実時間でモニタでき、制御部21に転送されるようになっている。また、Xステージ46, Yステージ47の各種データも同様に各々のドライバから制御部21に転送されるように構成されている。制御部21はこれらのデータに基づいて電子線34が照射されている領域や位置が正確に把握できるようになっており、必要に応じて実時間で電子線34の照射位置の位置ずれを補正制御回路58より補正するようになっている。また、被検査基板毎に、電子線を照射した領域を記憶できるようになっている。

【0034】光学式高さ測定器(被検査基板高さ測定 器)49は、電子ビーム以外の測定方式である光学式測 定器、例えばレーザ干渉測定器や反射光の位置で変化を 測定する反射光式測定器が使用されており、ステージ上 46,47に搭載された被検査基板24の高さを実時間 で測定するように構成されている。本実施例では、スリ ットを通過した細長い白色光を透明な窓越しに該被検査 20 基板24に照射し、反射光の位置を位置検出モニタにて 検出し、位置の変動から高さの変化量を算出する方式を 用いた。この光学式高さ測定器49の測定データに基づ いて、電子線34を細く絞るための対物レンズ31の焦 点距離がダイナミックに補正され、常に非検査領域に焦 点が合った電子線34を照射できるようになっている。 また、被検査基板24の反りや高さ歪みを電子線照射前 に予め測定しており、そのデータをもとに対物レンズ3 1の検査領域毎の補正条件を設定するように構成するこ とも可能である。

) 【0035】制御部21は、二次電子検出器35よりのアナログ信号をディジタル信号に変換された信号を記憶する記憶手段81、記憶手段81に記憶されたディジタル信号をディジタル処理する画像処理回路82,画像処理回路82の処理パラメータを設定する検査条件設定部83,画像処理回路82の処理結果である欠陥情報を保持する欠陥バッファ84、及び、全体を制御する全体制御部85よりなる。

【0036】操作部20は、図3に示すようにモニタ95,キーボード96,マウス97および制御部98を備えている。モニタ95の画面は、基板の位置の表示と移動指示をするマップ部87,画像情報を表示する画像表示部88,画像取得指示部89と画像処理指示部90と処理条件設定部91とを備えて構成される。

【0037】これらの構成により、以下のように動作して検査条件を設定する。

【0038】即ち、マップ部87には現在のステージの 位置、画像表示領域88には光学顕微鏡19の光顕像が 表示されている。マップ部87をクリックすることで、 ステージ46、47を移動して条件を設定する場所を選 50 定する。画像取得指示部89をクリックすることで電子

線34を基板24に照射し、発生する二次電子71を二 次電子検出器35で検出し、検出した信号をAD変換器 37でディジタル信号に変換し、記憶手段81に所定の 領域のディジタル画像を取得する。

【0039】処理条件設定部91で処理条件を設定し、 画像処理指示部90をクリックする。検査条件設定部8 3の検査条件を設定し、記憶手段81に記憶されたディ ジタル画像を設定条件で画像処理回路82において画像 処理して欠陥を抽出し、欠陥バッファ84に記憶する。 マップ87を画像取閑した領域を視覚認識できるように 10 拡大表示し、欠陥データバッファ84に記憶した欠陥の 位置を表示する。表示した点をクリックすることで、該 欠陥位置の記憶手段81上の画像を画像表示部88に表 示する。マップ部87のクリックを繰り返すことで本来 検出したい欠陥が検出され、しかも余分の欠陥が検出さ れていないかどうかオペレータが判断する。

【0040】判断の結果検査条件が不適切な場合には、 再度処理条件設定部91で処理条件を設定し、画像処理 指示部90をクリックし、検査を実行する。これら作業 を繰り返すことで、検査に好適な検査条件を探索する。 1箇所での条件確認が終了すると、必要に応じてマップ 部87を縮小表示にし、画像表示部88を光学顕微鏡1 9での光顕像表示に切り替えて条件設定場所を再選択 し、画像取得から条件設定までを繰り返す。これら操作 によりオペレータの条件設定を支援する。

【0041】検査条件を設定している時に1回の電子線 の照射で取得した基板の画像を用いて画像処理の条件設 定できるため、適切な条件が設定される。1回のみの電 子線照射が望ましい。このように使い勝手の良い基板検 査方法、及び基板検査装置を提供できる。特に検査条件 30 の最適化を迅速かつ容易に図ることができる。

【0042】本実施例において検査を実行するために必 要な各種パラメータについて以下に示す。

【0043】検査を実行するためには、被検査基板に固 有のパラメータや、装置の動作条件を決めるパラメータ 等がある。被検査基板に固有のパラメータは、大きく2 種類に分けられる。一つは、「品種ファイル」と呼ばれ るパラメータで、製造プロセス途中の層によって変わら ないパラメータである。内容は、例えばウエハサイズ、 オリエンテーションフラットあるいはノッチの形状、半 40 パラメータを入力・登録する一連の操作を以下「レシピ 導体製品の露光ショットサイズ, チップ (ダイ) サイ ズ、ショットおよびチップの配列、検査領域の有効領域 であるショットおよびチップ、原点とするチップの番 号、メモリセル領域(領域数および各領域の座標)、メ モリセルの繰り返し単位のサイズ等である。これらが上 記「品種ファイル」としてテーブル化されている。もう 一つは、「工程ファイル」と呼ばれるパラメータで、製 造プロセス途中の層により表面の材料や形状の状態が異 なるので調整を要するパラメータである。内容は、例え ば電子線照射条件(電子ビームを試料に照射する際の照 50 領域〈2〉には操作や状態の説明をする「ガイダンス」

射エネルギー),検出系の各種ゲインおよびオフセット 値、試料毎の画像の明るさを調整するための階調変換 値、アライメントを実施するためのアライメントマーク 座標およびアライメントマークの画像、検査を実施する チップおよびチップ内領域およびサンプリング率等の検 査領域条件、検査の際の画素サイズ、欠陥を検出するた めの画像処理の条件として固定しきい値・浮動しきい値 の選択、画像入力時あるいは処理時のフィルタ、位置合 わせのずれ許容値、画像比較時の明るさばらつき許容値 等、さらに、ウエハの合否判定を実施するための許容欠 陥数あるいは欠陥密度、不良発生チップ数あるいは不良 発生チップ率等で、これらが上記「工程ファイル」とし て登録されている。検査の際には、この「品種ファイ ル」「工程ファイル」を指定することにより、特定の半 導体製品、特定の製造工程に対応した検査条件を呼び出 すことができる。

【0044】従来の検査装置においては、特定の半導体 装置製品に関係する共通情報をテーブル化した「品種フ ァイル」と、個別の検査工程特有の情報をテーブル化し 20 た「工程ファイル」に適切に分けていなかったため、た とえば特定の半導体製品について、既に別の工程のウエ ハで検査条件が設定されていたとしても、別の工程の検 査条件を設定する際に、既に作成された条件を流用する ことが困難という問題があった。例えば同一品種では共 通となるパラメータ、例えば、チップマトリクスやメモ リセルの領域設定等を、検査工程が変わる都度、再度入 力する必要があった。本願においては、上記に示したよ うに「品種ファイル」と「工程ファイル」を適切に分離 し、図4に示すように一つの半導体製品について品種フ ァイルの下位に工程ファイルを複数持つようなファイル 構造にしたので、例えば同一の製品で工程が異なるウエ ハの検査条件を設定する際に、既に作成された検査ファ イルのうちチップサイズ等、特定の製品で共通のパラメ ータについて条件を流用することができるようになり、 複数回同じパラメータを設定・入力することが不要とな った。さらに画面操作が容易になったので検査条件作成 の効率を上げることが可能となった。

【0045】上記「品種ファイル」と「工程ファイル」 をまとめて以下「レシピ」と呼ぶ。また、これらの各種 作成」と呼ぶ。

【0046】以下に、レシピ作成の方法およびそれを実 現するための操作画面について説明する。 図5に検査装 置の画面例を示す。画面は大まかに5つの領域に分割さ れている。領域〈1〉は画面上部に配置され、左側に現 在の年月日と時間が表示されている。その横に装置名お よび装置IDが、さらに右側にはレシピ名として品種フ ァイル名と工程ファイル名が、一番右側にはオペレータ 名が表示されている。その下に領域〈2〉が配置され、

が表示される。画面中央には領域〈3〉が配置され、操 作や進行状態により表示内容が変わる。画面右側には領 域〈4〉が配置され、複数の画面で共通に必要となる操 作のためのボタンが表示されている。ボタンは、例えば 「印刷」や「ファイル保存」「開始」「終了」等が該当 する。画面上でこのボタンをマウスでクリックする等で 押すと、各動作を実行する。例えば「印刷」を押すと、 表示画面のハードコピーを実行する。「ファイル保存」 を押すと、現在作成中のレシピを保存するための画面す なわち保存する品種ファイルおよび工程ファイルの名前 10 を指定する画面が表示される。画面下部には、領域 〈5〉が配置され、操作内容によりモードを分けている モード名が表示されている。例えば「検査」を押すと自 動検査を実行するモードになり、「レシピ作成」を押す と上記パラメータを入力するモードになり、「ユーティ リティ」を押すと装置固有のパラメータ管理や電子光学 系・機構系・検出系・画像処理系各部の調整を実施する モードになる。これらの領域配置のうち、領域〈1〉, 領域〈5〉は画面規格に基づいて構成されている。この 規格では画面上部の左端に日付、右端にオペレータ名を 20 表示すること、操作のモード名を画面下部に表示するこ ととしている。

【0047】レシピ作成のフローを図6に示す。まず、 初期画面において領域〈5〉のモードの中から「レシピ 作成」を選択(図6のフローチャートS6)しボタンを 押す。そうすると、レシピ作成のための画面に切り替わ る。レシピ作成モードの最初の画面で、被検査ウエハを ロードしてレシピを作成するシーケンスと、既に作成さ れているレシピについて特定のパラメータ条件の数値の みを変更するだけ、すなわちウエハをロードしないで数 30 値設定するシーケンスのどちらかを選択 (図6のフロー チャートS7) する。本実施例では、被検査ウエハをロ ードしてレシピを作成する方法について説明する。被検 査ウエハが搭載されたウエハカセットを検査装置のロー ダに設置(図6のフローチャートS8)し、レシピ作成 の条件すなわち新規に品種ファイルと工程ファイルを作 成するのか、あるいは既に作成されたファイルを変更す るのかを指定(図6のフローチャートS9)する。「新 規作成」を選択した場合には、デフォルトで入力されて いる品種ファイルおよび工程ファイルが画面に呼び出さ れる。また、既に登録されている品種ファイルあるいは 工程ファイルの変更を指定した場合には、既登録の品種 および工程ファイルが呼び出される。これらの指定が完 了したら、画面よりウエハロードすなわちレシピ作成開 始を指定するボタンを押すことによりウエハがロードさ れる。ウエハロードを開始すると同時に、電子線の照射 条件を設定(図6のフローチャートS10)する。電子 線条件を変更すると、その都度電子ビームの焦点や非点 を調整する「ビーム校正」(図6のフローチャートS1 1)が必要になる。そのため、本実施例の検査方法およ 50 133)として、すなわち工程ファイル内のアライメン

びレシピ作成方法ではビームの校正(図6のフローチャ ートS11)を行う前に予め電子線照射条件の指定(図 6のフローチャートS10)をしておくようになってい る。電子線照射条件が入力され、ウエハロードを完了し たら、電子線照射条件で指定された条件となるようにリ ターディング電圧が試料台および試料に印加される。そ して、ビーム校正(図6のフローチャートS11)で は、試料台上に貼り付けてある電子ビーム校正用パター ンの箇所が電子線照射光学系の直下に来るようにステー ジが自動的に移動し、電子線を該校正用パターンに照射 する。校正用パターン上で倍率や歪み等が補正され、焦 点および非点をツマミで調整したら、次のステップに進 む。次は、試料上の指定した箇所に電子線を照射し、試 料上の画像コントラストを確認の上試料上で焦点および 非点を再度調整 (図6のフローチャートS12) する。 この際、電子線を連続して試料に照射し続けると、試料 にコンタミネーションが付着したり帯電により試料のコ ントラストが変動してしまうので、所定の時間間隔で電 子線を1回照射して画像を取得しては画面に表示すると いう動作を繰り返す。この画面において、パターン部分 と下地とのコントラストが得られない場合には、電子線 照射条件の変更を指定 (図6のフローチャートS13) する。そうすると、電子線照射条件が変更(図6のフロ ーチャートS10)され、再度ビーム校正を実施(図6 のフローチャートS11) した後に同様にコントラスト を確認 (図6のフローチャートS12) することができ る。ここで入力された電子線照射条件および焦点・非点 の条件は、工程ファイル内のパラメータとして格納され る.

【0048】電子線条件が決まり、コントラストが確認 され、試料上で焦点および非点が調整されたら、該ウエ ハのショットおよびチップのサイズと配列を入力(図6 のフローチャートS14) する。ショットサイズとショ ットマトリクスを入力し、ショット内チップの配列が入 力されたら、ウエハ周辺部のショットあるいはチップの 有無を指定する。ここで設定されたショットおよびチッ プ配列は、品種ファイル内のパラメータとして格納され

【0049】次に、アライメント条件を設定(図6のフ ローチャートS15) する。図7を用いて本実施例の検 査方法および検査装置のアライメント方法概略を示す。 平行に並んだ2つのチップ(図7の130,131)を 指定する。チップが指定されたら、1点目のチップ(図 7の130)に指定した箇所にステージを移動する。ア ライメント用に形成されたパターンあるいはアライメン トに適したパターン (図7の132)を光学顕微鏡画像 にて探索し、見つかったら当該箇所を指定する。そし て、当該パターンの光学顕微鏡画像および電子線画像を 取得し、画像をアライメント用に保存する画像 (図7の

トパラメータとして登録するとともに、該パターンの座 標(X1,Y1)も同様に登録する。 次に 2 点目のチッ プ(図7の131)に移動し、2点目チップ(図7の1 31) における同等のパターン箇所(図7の132)を探 索し、その箇所の座標(X3,Y3)も同様に登録す る。これでアライメントを実行するために必要な画像お よびウエハ上のアライメント用パターン位置が確定され る。次に、指定したアライメント用パターン座標とチッ プ原点とのオフセット値を入力し、工程ファイル内のア ライメントパラメータとしてする。これにより、アライ メント実行後には、レシピ作成における各種座標を算出 するための各チップの原点が確定する。レシピ作成にお いては、ウエハ上の各種処理を実行する座標を指定する パラメータが多いため、このように最初にアライメント 条件を確定し工程ファイル内パラメータとして登録して から、アライメントまで実行(図6のフローチャートS 15) する。

【0050】アライメント条件が設定され、アライメン

トが実行された後に、チップ内のメモリセル領域設定

(図6のフローチャートS16) に移る。メモリセル領 20 域設定は、メモリ製品あるいはチップ内にメモリセルを 有する製品についてのみ設定を必要とする。任意のチッ プを選択し、そのチップ内の各メモリセルマットの位置 を光学顕微鏡画像で探索し指定する。そして同じ位置を 再度電子線画像で表示し、より高倍率で高精度な座標登 録を行う。メモリマットの位置指定が完了したら、メモ リマット内の繰り返しパターンについて、繰り返し単位 すなわちピッチを入力 (S16) する。 繰り返しピッチ は、数値入力も可能であるし、画面に高倍率でパターン の画像を取得・表示してカーソル等で繰り返し単位を入 30 力して自動計測することもできる。このようにして入力 されたメモリセル領域のデータおよび繰り返しピッチ は、品種ファイル内のパラメータとして登録される。 【0051】次に、検査領域を指定(図6のフローチャ ートS17) する。検査領域の指定では、検査チップお よびチップ内の検査領域の2種類が指定できる。デフォ ルト条件では、ウエハ上有効領域として設定した全チッ プ, 全領域を検査することになっているが、検査時間を 短縮したい場合や、全チップを検査する必要がない場 合、また、チップ内の特定領域のみを検査したい場合に は、任意に指定することができる。さらに、上記指定し た領域に対して検査サンプリング率を指定することがで きる。サンプリング率100%の場合には、指定された 検査領域を全部検査する。例えばサンプリング率50% の場合には、指定された検査領域の50%だけを一走査 毎に飛ばす、すなわち、例えば一回の走査幅が100μ mの場合には、100μm幅で一列検査したら次の10 Oμmは飛ばして検査領域が縞状になるように検査す る。このようにして入力された検査領域データは、工程 ファイル内のパラメータとして格納される。

【0052】検査領域の指定(図6のフローチャートS 17)が完了したら、検査時の画像の明るさを調整するキャリブレーション設定(図6のフローチャートS 18)に移る。キャリブレーションは、画像を取得しその明るさ分布より信号量に応じたゲイン調整や明るさ補正を行うものである。まず、任意のチップを画面から選択し、該チップ内でキャリブレーションを行うための画像を取得する座標を指定し登録する。そして、実際に自動キャリブレーションを実行し、結果を確認する。ここで入力された内容、すなわちキャリブレーションを実施する座標値と、明るさのゲインとオフセット値は、工程ファイル内のパラメータとして登録される。

【0053】キャリブレーション条件の設定およびキャ リブレーション (図6のフローチャートS18) が完了 したら、これまでに設定された各種条件で実際に画像を 取得して、欠陥を検出するための画像処理条件を設定す るステップ (図6のフローチャートS19) に移行す る。まず、画像を取得する際に、検出信号にかけるフィ ルタの種類を選択する。例えばノイズを抑制するための フィルタや明るさの差を強調するフィルタ等複数のフィ ルタが登録されており、その中から所望のフィルタを選 択する。そして実際に検査と同条件で1チップ内の小領 域の画像を取得する。この場合、画像を取得する箇所が 任意に指定することができる。ここで、小領域とは、例 えば電子線の走査幅である100 mmの幅で1チップ分 の長さの画像の領域を指す。画像を取得したら、欠陥と 判定するためのしきい値を入力し、取得画像の中で欠陥 と判定された箇所の画像を表示させ、実際に欠陥を検出 しているかどうか、誤検出があるかどうかを確認の上、 しきい値を適切な値に調整する。しきい値を入力し、画 像処理を実行し、欠陥検出や誤検出状況を確認し、再度 しきい値を入力し直すことを繰り返して最適な検査条件 を決定する。この一連の作業を「小領域試し検査」と呼 ぶ。しきい値は、複数の項目のしきい値の組み合わせで

【0054】以上の各種入力により、検査に必要な各種パラメータを設定することができるが、実際の半導体ウエハにおいては、ウエハ面内のプロセスばらつきやウエハ間あるいは製造のロット間でプロセスのばらつきを生じているので、上記小領域試し検査(図6のフローチャートS19)での画像処理条件設定だけでは不十分であり、最終的にばらつき分を考慮して欠陥判定のしきい値を決める必要がある。そのため、上記しきい値設定完了後にさらに被検査ウエハ全面の中で任意の領域を設定し、これまで設定された条件で検査を実行(図6のフローチャートS20)し、欠陥検出レベルや誤検出レベルを確認の上、最終的に適切な条件であればこれまでに入りした各種パラメータを、品種ファイルと工程ファイル

決まる場合もある。ここで設定されたしきい値やフィル

夕等のパラメータは、工程ファイル内のパラメータとし

て格納される。

の中に登録する。このステップを最終試し検査と呼ぶ。 【0055】これまでの各種ステップでの入力が完了し たら、結果を品種ファイル名と工程ファイル名を指定し て保存 (図6のフローチャートS21) し、ウエハをア ンロード (図6のフローチャートS22) してレシピ作

【0056】以上がレシピ作成の大まかなフローであ る。上記フローでは、電子線照射条件選択(図6のフロ ーチャートS10)から最終試し検査(図6のフローチ 10 ャートS20)までの各条件設定項目の間の各処理は、 画面内の項目名を表示したタブを選択することにより自 由に任意の処理項目に進んだり戻ったりすることが可能

成の一連の設定作業を終了(図6のフローチャートS2

3) する。

【0057】レシピ作成においては、実際の半導体製品 ウエハそのものを用いて画像等を取得し、その画像から パラメータを決定する項目が多い。しかし、前述のよう に項目によっては、数値のみを変更する場合もある。例 えば、検査領域(検査チップ)を変更する場合には、被検 査ウエハは必要ない。以下にレシピ作成で想定される条 20 件設定や変更の内容と、その際にレシピ作成モードで必 要な処理項目の関係の一例を記載する。品種ファイル、 工程ファイルとも新規に条件ファイルを作成する場合に は、上記に述べたすべての項目で条件を入力する。既に レシピを作成してある製品および工程と同一の製品であ り、工程が異なるウエハについてレシピを作成する場合 には、チップ配列やメモリセル領域については既存の品 種ファイルのデータをそのまま適用できるが、それ以外 の電子線照射条件やアライメント条件、キャリブレーシ ョン条件、検査領域、画像処理のフィルタやしきい値等 30 については、被検査ウエハの材料や表面形状に最適な条 件を設定する。また、既にレシピが作成されている製品 ・工程のウエハで、アライメントマークを変更する場合 には、アライメントマークの座標および保存する画像、 原点からのオフセット等ファイルの一部を変更するだけ で良い。従って、電子線照射条件やチップ配列、キャリ ブレーション条件、検査領域等は既存のファイル条件を そのまま流用できる。さらに検査領域の設定を変更する だけの場合には、ウエハをロードする必要はなく、検査 領域のみを変更し、その他の検査条件は流用できるの で、不要な画面を通る必要は無い。従来の検査装置で は、レシピを作成あるいは変更、修正を行う場合には、 必ずウエハを検査装置内にロードさせなければならなか った。本実施例では、数値変更のみの場合にはウエハを ロードしなくても変更できるようにするため、図6のフ ローに示したように、レシピ作成の最初にウエハロード 有無を選択し「数値入力のみの変更」と指定することに より、ウエハをロードしなくても検査に必要な品種ファ イルや工程ファイルを呼び出し、数値変更のみで対応で きる特定のパラメータについては数値のみを変更できる 50 力項目を飛ばしたり、入力項目の数値の再確認等が行え

ようにした。このように、ウエハをロードする必要のあ る項目と不要の項目でレシピ作成のシーケンスを分離す ることにより、不要の項目については被検査ウエハをロ ードすること無くレシピを作成・変更できるようにな

22

【0058】図8から図11に、本実施例の検査装置の レシピ作成モードにおける画面の例を示す。本実施例に おいては、前述の一連のパラメータ入力内容を、大きく コントラスト確認・電子線照射条件変更のための「コン トラスト」画面、チップサイズおよび配列を入力するた めの「チップマトリクス」画面、アライメントにおける 各種条件設定とアライメントを実行するための「アライ メント」画面、メモリセル領域を設定するための「セル 領域」画面、検査領域を指定するための「検査領域」画 面,明るさ調整用パターンを指定し明るさ調整を実行す る「キャリブレーション」画面、小領域の画像を取得し 欠陥検出しきい値を決めるための「試し検査」画面、ウ エハ面内のばらつきも含めてしきい値の妥当性を確認す るための「最終試し検査」画面に分けている。そして、 図8から図11に示すように各画面に共通して図8領域 3内の所定の領域(図8の〈100〉)に上記項目名を タブ形式で項目名をずらして全体が見渡せるようにして 表示した。また、進行中あるいは入力中の画面について は、選択されていることが表示されるようにした。例え ば、現在入力中の画面中のタブ部分(図9の〈10 2〉) については、背景色をその他の項目名の背景色と 異なる色で表示するようにした。さらに、入力情報が変 更された部分の項目名が他の項目名と異なる表示にする ようにした。これにより、変更した部分の履歴を把握す ることが容易になる。これらにより全体の流れを把握す ることができ、現在入力している項目を把握することが できるようになった。また、項目名を図5領域〈3〉内 の上部に表示し、画面のワークエリアと分けて配置した ことにより、項目名の部分が見易く且つ選択し易くなっ

【0059】また、タブ部分は、レシピ作成の手順の順 序で表示してあり、各項目の入力を1画面にて表示する ようにし、各画面に共通して画面の右下部分に「設定確 認」ボタン (図10の〈103〉) を設け、 「設定確 40 認」ボタンが押されると当該画面の入力パラメータが仮 登録され、次の画面に自動的に移行するようにした。従 って、移行する画面毎に順番に各画面内の所定のパラメ ータを入力すれば、一連のレシピ作成ができるようにな っている。また、タブの部分を画面内で指定することに より、既入力した画面でも自由に戻ることができる。従 来の検査装置では、図12に示したように、レシピ作成 のシーケンスは固定されており、一度入力が完了してし まうと既入力画面に戻ることが不可能であった。そのた め、既入力部分については、入力順序を変更したり、入

ず、一度レシピ作成を終了し再度始めからやり直す必要 があった。また、シーケンスで遷移する画面の全項目が 表示されていなかったため、全体のフローにおける現在 の項目の位置や進捗を把握することが困難であった。ま た、図13に示す別の従来装置の例では、入力項目が細 分化されており、一つの項目についてさらにサブメニュ ーを、さらに詳細な項目についてはサブサブメニューを 持っているツリー構造になっており、画面全体が切り替 わってしまうものであった。そのため、サブメニューに 入ってしまうと、元の画面まで一つ一つ戻らなくては次 10 の項目に遷移することができなかった。また、サブメニ ュー表示になってしまうとメインメニューが表示されな くなるので、現在入力している項目の進捗や位置づけを 把握することが困難であった。本実施例の検査方法およ び検査装置では、図1に示すようにタブ形式にして常に 画面に現在の入力項目と全体のフローを識別できるよう に表示し、タブ表示の部分については各項目とも並列な 階層とし、入力が必要な一つの項目、例えばセル領域設 定については、一画面内で入力が完了する、すなわちサ ブメニュー画面に切り替わらずに入力ができる画面構成 20 としたので、上記不具合を解決することができた。例え ば、前述の「コントラスト」画面と「試し検査」画面の 項目が同時に表示され、且つ項目名を選択することで画 面の切り替えができることにより、画像処理パラメータ を設定したあと再度画像の調整を実施したり、コントラ ストを決めるパラメータを変更して再度画像処理条件を 変更したりすることが容易にとなる。また、「コントラ スト」画面と「アライメント」画面と「キャリブレーシ ョン」画面を同時に表示し、項目名を選択することで画 スト」画面で画像のコントラストを決めるパラメータが 変更された際にアライメント用の画像の再取得および再 登録や画像の明るさを調整するキャリブレーション調整 も簡易に再調整及び再設定できるようになる。さらに、 同一の製品で工程が異なるウエハについてレシピ作成を 実施する場合には、「コントラスト」「アライメント」 「キャリブレーション」「試し検査」の各画面のパラメ ータを変更する必要があるので、これらの画面の項目名 が同時に表示され、項目名を指定することにより、該当 する項目の画面にジャンプできるので、上記各画面のパ 40 ラメータ変更および設定が容易になる。「コントラス ト」調整をしない場合には、「アライメント」画面と 「キャリブレーション」画面と「試し検査」画面が同時 に表示されていると便利である。図1には、本実施例の 画面階層の詳細が示される。

【0060】すなわち、検査用あるいは検査条件設定用 の操作画面に操作内容あるいは入力内容を表示する領域 を備え、前記操作画面が、逆列に表示される画面階層と され、該画面階層を使用して検査条件を決定することを 行う。

24

【0061】検査用あるいは検査条件設定用の操作画面 に操作内容あるいは入力内容を表示する領域を備え、前 記操作画面が、アライメント実行、メモリセル領域設 定、検査領域設定、キャリブレーション実行、小領域試 し検査および最終試し検査画面から構成され、前記操作 内容あるいは入力内容を表示する領域を使用してこれら の画面を任意に選択し遷移させる。

【0062】前記画面は、電子線照射入力、ビーム校 正、コントラスト確認あるいはチップ/ショット マト クリス入力などの操作条件入力画面を含む。

【0063】次に、これまでに述べてきたレシピ作成で 設定された条件を用いて実際にウエハを検査する方法に ついて以下説明する。

【0064】図14に検査のフローを示す。 該検査のフ ローに沿った検査時の操作画面の例を図15から図18 に示す。初期画面で領域(図5の〈5〉)のモードの中 から「検査」を選択してボタン押す(図14のS36) と自動検査を実施するモードになる。最初に図15に示 した検査条件入力画面にになる。図15において、図1 4のフローに従い上記検査条件や被検査ウエハの情報等 の入力(図14のS37)が完了すると、被検査ウエハ は搬送用予備室を経て真空排気された検査室にロード (図14のS39) される。ロード (図14のS39) が完了すると、試料台および試料にリターディング電圧 が印加される。印加電圧は、前記レシピ作成でウエハヘ の照射エネルギーを設定した際のパラメータに従って設 定される。そして試料台に貼り付けてある電子ビーム校 正用パターンの箇所が電子線照射光学系の直下に来るよ うにステージが自動的に移動(図14のS40)し、電 面切り替えをできるようにしたことにより、「コントラ 30 子線を該校正用パターンに照射する。被検査基板あるい は校正用パターンに電子線を照射し続けると、ウエハ表 面の帯電状態が変化してしまい、画像として信号を検出 する際に帯電の影響によりコントラストが変動してしま う上、コンタミネーションが付着する。これを抑制する ために電子線画像を取得したり検査している場合以外 は、電子線はブランキング電極により光学系途中に設け られたブランキングプレートに照射され、試料には照射 されないようになっている。校正用パターンの画像を取 得し、画像の倍率、ひずみ等が算出され、電子ビームの 補正条件が求まる。次に、別の校正用パターンに移動し て、該校正用パターンの画像を見ながら焦点および非点 を操作卓のツマミ (エンコーダ) で調整し (図14のS 41)、終了したら次のステップに進む。次は、試料台 上にセットされた被検査基板上パターンの向きと、電子 ビーム走査の向きとの回転ずれを補正するために、アラ イメント (図14のS42) を実施する。 既にレシピ作 成にて図7で説明したように、予めアライメントターゲ ットとして指定した箇所の光学顕微鏡画像と電子線画像 (図7の133)はメモリに登録され、この画像名およ 50 び指定したアライメントターゲットの座標 (2点;X

1, Y1, X3, Y3) は、工程ファイルの中に登録さ れている。アライメントでは、上記1点目のチップ(図 7の130)上のアライメント用パターン(図7の13 2) が存在すると検査条件ファイル上で登録された座標 に試料台を移動し、まず光学顕微鏡にて画像を取得し、 画像処理により既登録の光学顕微鏡画像と一致する箇所 を自動で探索し、検出されたら検出点の座標を演算によ り算出する。検出された座標に基づき同一箇所の電子線 画像を取得し、画像処理により既登録の電子線画像と一 致する箇所を自動的に探索し、検出されたら検出点の座 10 標(X1, Y1)を演算により算出し、1点目の座標と して記憶する。次に、回路パターンのマトリクス上で平 行な位置にある2点目のチップ(図7の131)上でア ライメントパターンが存在すると思われる箇所 (X2, Y2) にステージが移動する。そのため、1点目と同様 に光学顕微鏡画像と電子線画像で各々画像処理により既 登録画像と一致する箇所を探索し、検出された箇所の座 標(X3, Y3)を演算により算出し、2点目の座標と して記憶する。 (X2, Y2)と (X3, Y3) 2点間 の座標ずれ、すなわちX方向およびY方向のずれ量よ り、ステージ移動方向に対する被検査基板上の回路パタ $-ン配列の回転量<math>\theta$ を求め、この回転量 θ より電子線を 走査する方向および位置の補正量を決定する。また、ア ライメントパターン (X1, Y1, X3, Y3) の位置 を検知し、該座標値からのオフセット値を算出して、検 査領域や検査開始点を被検査ウエハ上の回路パターンの 位置にあわせて検知することができる。

【0065】アライメント(図14のS42)が終了すると、自動的に被検査試料の信号量を調整するキャリブレーション(図14のS43)工程に進む。予めレシピ 30作成にて工程ファイルにキャリブレーションを実施する場所と、適切な明るさの設定値が登録してある。キャリブレーションでは、自動的に上記登録された座標の電子線画像を取得し、画像データより明るさヒストグラムを取得し、予め設定したヒストグラムと同等の値になるように、明るさのゲイン値等を調整する。これにより、被検査ウエハからの信号レベルが変動しても装置の感度が多少ばらついても、検査の都度いつも同等の明るさに調整されるので、実質的な感度条件は同等になる。

【0066】キャリブレーション(図14のS43)が 40 完了したら検査(図14のS44)を開始する。被検査 ウエハ上の検査領域や繰り返しパターンが存在する領域、繰り返しパターン内の繰り返しピッチすなわち比較 単位等のデータは、予め品種ファイルに登録されており、該データに基づき制御部からの命令でステージの移動と電子ビームの走査が行われる。

【0067】図19に検査のためのステージおよびビーム走査の方法を示す。検査領域(図19の151)を検査するためには、ステージは(図19の153)点を始占として矢印(図19の152)の方向に順次准み そ

の間電子ビームはステージの移動と同期してステージ移 動方向と直交する一方向に走査するので、試料面上では 拡大図(図19の154)の如く電子線が照射されるこ ととなる。まず開始点 (図19の153) が電子光学系 の下方にくるようにステージが移動し、連続して矢印 (図19の152)の方向に進み、検査領域が検査視野 内に入った時点で所定の幅でビームの走査が開始され る。一列分が進んだら、ステージは折り返してビーム走 査幅分ずれた次の列を走査し、検査領域が検査視野に入 った時点で再度ビーム走査が行われる。ビーム走査は、 ステージの移動速度や位置ずれをモニタしながら逐次補 正される。また、前記のアライメントの結果に基づき回 路パターンとステージ移動方向の回転ずれにあわせて走 査位置を補正する。さらに、ウエハの高さ変動を光学式 高さ検出器にてモニタし、高さの変動にあわせてビーム の照射位置および焦点条件を補正する。ウエハに対する 焦点の条件は、予めレシピ作成にて工程ファイルに登録 されている。上記方法でウエハに電子線を走査して、ウ エハ表面より発生した二次電子信号を検出し、電子線画 20 像信号を取得する。画像データは、検査条件において設 定された繰り返しピッチ分ずつ記憶された後に、即座に 信号レベルの規格化、各種画像処理を施してから比較し 差信号を抽出される。差画像となった画像データは、次 に所定のしきい値と比較され、しきい値より差信号の値 が大きい箇所が欠陥と判定されて、該欠陥候補の位置情 報X·Yや該欠陥候補のサイズdx·dyの情報が算出 される。上記欠陥と判定するためのしきい値や、画像処 理で用いるフィルタの種類等も予め工程ファイルに登録 されている。上記検査にて検出された欠陥は、図18操 作画面上にウエハマップとして逐次表示される。

26

【0068】このようにして設定した領域の検査が終了 したら、図14の検査フローの通り、検出された欠陥の マップや欠陥座標等のデータを印刷あるいは外部通信等 の手段によって出力(図14のS46)する。出力内容 および出力先は予め検査開始時に指定48することが可 能である。出力先の指定画面を図16に示す。出力先と しては、FDやMO等の媒体、印刷、外部への通信を単 独あるいは複数指定することができる。いずれの出力に おいても、出力されるデータの内容や形式を所望の形式 に変換することができる。従って、上位のデータ収集シ ステムに出力することが可能である。同様に、上位シス テムから所望の形式でデータを受信することができる。 従って、本実施例の検査装置において検査された欠陥の データと他の検査装置で検査された結果等を突き合わせ たり、検査条件の一部をダウンロードすることが可能で ある。例えば、前記レシピ作成の中で説明した、ウエハ 上のショットおよびチップマトリックスのデータを、既 に設定されている他の検査装置の品種ファイルからダウ ンロードすることができる。

点として矢印(図19の152)の方向に順次進み、そ 50 【0069】また、検査終了後に欠陥箇所の画像を再度

取得して目視確認するかどうかを指定(図14のS5
0)することができる。目視確認有無を選択する画面を
図17に示す。該指定に基づき、欠陥の確認を指定した
場合には、検査が終了すると検出された欠陥の一つ目の
座標にステージが移動し、停止した後にステージが停止
した状態で電子ビームをX・Yに走査して画像を取得し
画面に表示する。これは、自動検査においては検出され
た欠陥の座標や欠陥サイズは記憶されるが、欠陥部の画像データは記憶されていないので、画像を得るためには
再度画像を取得する操作が必要であるためである。本実
10 は説明を繰り返さない。
「0074】(実施例2は説明を繰り返さない。
「0075】本願の検査
よび欠陥の各種情報より内容を分類し、分類コードを入
力することにより欠陥データファイルに欠陥分類の情報
が追加された状態で外部に出力したり保存したりすることが可能である。
が主体の製品、ロジック

27

【0070】欠陥の出力(図14のS46)および欠陥の確認(図14のS45)が終了したら、終了ボタンを押すことにより被検査ウエハを自動的にアンロード(図14のS47)し検査を終了する。

【0071】本発明の検査モードの操作画面の特徴を、 図15から図18を用いて説明する。本発明では、画面 内の所定の位置(図15の〈104〉)に検査シーケン スの全体のフローすなわち処理項目を処理順に表示する ようにした。処理項目を、「条件入力」「ウエハロー ド」「ビーム校正」「アライメント」「キャリブレーシ ョン」「検査」「結果表示」「欠陥確認」「アンロー ド」の9項目に分けて、それを順番に配列してある。検 査処理が進行すると、現在の処理項目に該当する部分の 背景色がその他の項目の背景色と異なる色で表示される ようになっている。さらに、当該処理中の項目名におけ 30 るさらに詳細な処理については、ガイダンス領域 (図1 5の〈105〉)に逐次処理中の詳細内容を表示する。 これらにより、現在の処理の進捗を一目でモニタ・把握 することができ、且つ処理途中でエラーの発生無くすな わち問題無く進行していることを確認することができ る。従来装置では、大まかな項目がガイダンス表示され るのみであったので、全体の検査フローを把握したり、 処理がどこまで進んだかを把握することが困難であっ た。また、ガイダンスの内容が粗かったため、途中で問 題が発生してもそれを検知することが困難であった。本 40 発明の操作画面により、これらの操作上の不具合を解決 することができた。

【0072】本実施例では、上記「条件入力」「ウエハロード」「ビーム校正」「アライメント」「キャリブレーション」「検査」「結果表示」「欠陥確認」「アンロード」の9項目について述べたが、これ以外の項目についても必要に応じて適宜対応可能である。

【0073】これまでに述べてきた検査装置および検査 方法により、電子線画像を比較検査して微細な回路パタ ーントに発生した微小な欠陥を検出する装置において、 検査や検査条件を決定するための操作を効率よく行うことが可能となる。その結果、多数の半導体製品の、多数のプロセス工程において検査条件を設定する際に、検査を遅延させることなく即座に短時間で検査条件を設定し、登録することが可能になる。従って、オペレータが要する時間を節約することができるとともに、製品の待ち時間が大幅に短縮され、不良発生を検知するためのTATを短縮することが可能となる。

【0074】(実施例2)実施例1と同じ内容について は説明を繰り返さない

【0075】本願の検査方法および検査装置が適用される対象は、大きく分けて2種類ある。一つは半導体製造工程途中のウエハであり、もう一つは半導体用のマスク・レチクル等である。半導体製品では、主にメモリ回路が主体の製品、ロジック回路製品、バイボーラメモリ・ロジック製品、BiCMOS製品、マイクロプロセッサ製品等様々な製品に適用可能である。また、マスクおよびレチクルでは、位相シフトレチクルやX線露光用マスク、エキシマ露光用レチクル等、様々なマスク・レチクルに適用することが可能である。

【0076】本実施例では、本発明の回路パターン検査 装置および方法を用いて半導体ウエハを検査した適用例 について述べる。図20は半導体装置の製造プロセスを 示している。図20に示すように、半導体装置は多数の パターン形成工程を繰り返している。パターン形成工程 は、大まかに、成膜・感光レジスト塗布・感光・現像・ エッチング・レジスト除去・洗浄の各ステップにより構 成されている。この各ステップにおいて加工のための製 造条件が最適化されていないと基板上に形成する半導体 装置の回路パターンが正常に形成されない。図21

- (a) および図21(b) に製造過程における半導体ウエハ上に形成された回路パターンの概略を示す。図21(a) は正常に加工された回路パターン、図21(b) は加工不良が発生したパターンを示す。例えば図20の成膜過程で異常が発生するとパーティクルが発生し、半導体ウエハ表面に付着し、図21(b)中の孤立欠陥等になる。また、感光時に感光のための露光装置の焦点や露光時間等の条件が最適でないと、レジストの照射する光の量や強さが多すぎる箇所や足りない箇所が発生し、
- 図21(b)中のショートや断線,パターン細りとなる。感光時のマスク・レチクルに欠陥があると、感光単位であるショット毎に同一箇所に同様のパターン形状異常が発生する。またエッチング量が最適化されていない場合およびエッチング途中に生成された薄膜やパーティクルにより、ショートや突起,孤立欠陥,開口不良等が発生する。洗浄時には、洗浄層の汚れや剥離した膜や異物の再付着により微小なパーティクルが発生し、乾燥時の水切れ条件により表面に酸化膜の厚さむらを発生し易い。
- ーン上に発生した微小な欠陥を検出する装置において、 50 【0077】従来の検査装置においては、検査を半導体

ップ全体の検査のように使い分けることが考えられる。 一方、ロジック製品については、チップ内のメモリ部分 の占有面積が少なかったりメモリ部が存在しないものも

30

あるので、チップ全体を検査する場合が多くなるが、必 要に応じてチップ内の特定パターン領域のみを検査した り、逆に特定パターンを除く領域を検査したりする。ま た、メモリ部とロジック部の両方が混合した半導体製品 では、メモリセル部分はメモリセルの繰り返し単位で高 感度な検査、その他の部分はチップ同士の比較検査を実 施することが考えられる。次に、ウエハ内での被検査チ ップの設定であるが、ウエハ全体の分布および各チップ の詳細なレベルを把握したい場合にはウエハ全面(10 0%)を検査領域とする。しかし、ウエハ全体の検査で は、数時間から数十時間かかってしまうので、多数のウ エハを検査することができない。通常のレベル把握にお いては、ウエハ内全部の10~50%を検査すれば、プ ロセス変動や異常発生を検知することが可能である。ウ エハ内の領域設定の方法としては、被検査チップをラン ダムに選択する方法、ウエハ上に配列された特定のチッ

プ列あるいは行を選択する方法, 前記第1の実施例で述 べたチップ内を走査するサンプリング率を変える方法、 さらにチップ選択とサンプリング率設定を組み合わせる 方法等がある。例えば、検査においてウエハ全体の分布 を把握することが目的の場合には、全チップを被検査チ ップとし、所望の検査時間とするためにサンプリング率

を変える。1~2時間で検査を終了したい場合には、サ ンプリング率を25%以下に設定する。一方、チップを 特定してチップあたりの欠陥レベルを把握したい目的の 場合には、数個のチップを選択し、サンプリング率10 0%で検査する。このようにして、検査の目的に応じた

種々の検査領域が設定可能である。

【0080】さらに、検査が必要な複数の製品および工 程のウエハをどの程度の頻度で検査するかについては、 例えば半導体製品の開発においては種々のプロセス条件 を変えながら最適化すると考えられるので、条件変更の 都度検査することが望ましい。一方、プロセス条件がほ ば確定している場合には、検査が必要な製品および工程 のウエハを 1 週間あたり数枚程度検査し、且つプロセス 条件変更時に検査することが望ましい。さらにプロセス が安定している製造ラインにおいては、1枚/週・製品 ・工程程度検査することによりプロセスの変動やレベル を把握することが可能である。しかし、目的に応じてこ れ以外のウエハ抜き取り方法も考えられる。

【0081】このように半導体装置の製造過程において 回路パターン検査方法および装置をインラインで実施す ることにより、各種製造条件の変動や異常発生を検査実 時間内に検知することができるため、多量の不良発生を 未然に防ぐことができる。また、本願の回路パターンの 検査方法および装置を適用し、短時間に効率よく正確に のみを検査領域、メモリセル+直接周辺回路の検査、チ 50 被検査ウエハの検査条件を決定することが可能となり、

装置の製造プロセスに適用し、欠陥発生の有無を検知す ることが可能であった。しかし、ウエハ上に形成された 回路パターンの配列、すなわちショットの配列や、その 中のチップ(ダイ)配列、さらにその中のメモリセル・ 周辺回路・ロジック回路・テストパターン等の配列を予 め検査条件として設定しておく必要があり、さらに被検 査ウエハのパターン詳細形状や材質に応じて照射光の条 件や検出条件、画像比較条件、欠陥判定条件等の膨大な パラメータを各々設定する必要があった。また、半導体 装置プロセス条件変更の都度これらの条件も適切に変更 10 する必要があった。このように膨大な数の入力項目を、 品種・工程毎に多数作成が必要なため、検査そのものが 高速であってもその準備の効率が悪く、時間を要するた め、早期に新製品・新工程に検査を適用することが困難 となっていた。また、検査条件を設定する際に、検査装 置を使用して条件を設定しなければならないので、結果 として検査時間が少なくなり、スループットが低下して いた。また、検査を高速化しても、その後の目視確認を 同一の検査装置で行うとなると、検査にかけられる時間 が少なくなり、結果としてスループットが低下するとい 20 う問題点があった。本発明の回路パターン検査方法およ び装置を上記半導体装置の製造プロセスに適用すること により、高感度に欠陥を検出できるだけでなく、検査適 用工程を設定し、該工程のウエハを用いて検査条件を設 定する際の設定効率向上により、検査工程仕掛かりウエ ハの待ち時間がなくなり、深刻な異常の発生を早期に検 知することができるようになる。その結果、当該不良発 生工程に早期に異常対策処置を講ずることができ、これ らの不良が発生しないよう加工条件を最適化することが できるようになる。例えば、現像工程後に回路パターン 30 検査工程が実施されて、ホトレジストパターンの欠陥や 断線が検出された場合には、感光工程の露光装置の露光 条件や焦点条件が最適でないという事態が推定され、焦 点条件あるいは露光量の調整等によってこれらの条件が 即座に改善される。また、これらの欠陥が各ショット間 で共通して発生しているか否かを欠陥分布から調べるこ とにより、パターン形成に用いられているホトマスク・ レチクルの欠陥が推定され、ホトマスク・レチクルの検 査や交換がいち早く実施される。その他の工程について も同様であり、本願の回路パターンの検査方法および装 40 置を適用し、検査工程を実施することにより、各種欠陥 が検出され、検出された欠陥の内容によって各製造工程 の異常の原因が推定される。

【0078】上記検査の適用方法として、ウエハ製造ラ インにおいては以下に述べる方法で検査を適用すること ができる。

【0079】まず、検査領域についてであるが、メモリ 製品の検査では、ウエハ内におけるメモリセルの占有面 積が比較的大きいので、工程や目的に応じてメモリセル

その結果、より高精度な検査を適用できるので不良発生 を高感度に検知することができる。また、検査条件を決 定するための時間を大幅に短縮できるので、製品の待ち 時間やオペレータの占有時間を短縮でき、不良を従来装 置・方法よりも早期に検知できるので半導体装置の生産 性を高めることができるようになる。

【0082】これら結果は、必要に応じて突き合わせた り相関評価を実施することが可能であり、データの検索 を個別の端末 (パソコン等) から実施することができ る。さらに、欠陥を検出した場合には、その発生箇所の 10 き、従来よりも早期に対策を講ずることができるので、 情報を検索し、不良解析装置で各種解析を実施し、その 解析結果をさらに分析結果として保存することができ る。

【0083】その他、本実施例で掲げた以外の検査装置 および解析装置についても、データ収集解析システムへ 接続することは可能であり、実施例1で述べた検査装置 も接続されることを想定している。

【0084】以上、本発明の代表的な装置の構成およ び、回路パターンの検査方法について、電子線を照射し て高速に電子線画像を取得し比較検査する方法, 具体的 20 な検査のフローおよび各部の作用、検査条件を決定する ためのフロー、そして、検査および検査条件設定の操作 画面と操作方法、検査条件設定画面の階層、本発明の回 路パターン検査を実施することによる半導体装置その他 回路パターンを有する基板の製造プロセスの生産性を向 上する方法等の一部の実施例について説明してきたが、 本発明の範囲を逸脱しない範囲で、請求項目に掲げた複 数の特徴を組み合わせた検査方法および検査装置につい ても可能である。

[0085]

【発明の効果】本発明によって得られる代表的な効果を 以下に簡単に説明する。

【0086】従来の検査方法および装置では微細な回路 パターンを形成した基板の表面を電子線を用いて検査 し、回路パターン上に発生した欠陥の有無を検出するこ とは可能であったが、検査条件を設定する手順が複雑で 効率が悪かった。これに対し、本発明の回路パターン検 査装置を用いて回路パターンを有する半導体装置等の基 板を検査する場合には、検査条件を決めるための項目が 並列に表示された画面階層になっているので、全体のフ 40 ローの把握と進捗の把握、入力手順の高効率化を図るこ とができるようになった。

【0087】また、検査においても検査フローの表示お よび進捗状況を画面内で顕在化させているので、現在の 状況をより詳細に把握することが可能になり、検査操作 およびレシピ作成操作とも操作性が大幅に向上した。し かも、本発明の検査方法および装置を用いれば、検査開 始を遅延することなく検査条件を短時間で高精度に作成 することができる。

することにより、上記従来技術では効率が悪かったため にオペレータ占有時間が長い、あるいは検査条件設定に 膨大な時間や手間を要する等の問題を解決し、被検査基 板や検査工程の数が増加しても検査開始に影響を与える ことなく検査条件を設定できるようになるため、基板製 造プロセスにいち早く異常対策処理を講ずることがで き、その結果半導体装置その他の基板の不良率を低減し 生産性を高めることができる。また、上記検査を適用す ることにより、異常発生をいち早く検知することがで

32

多量の不良発生を未然に防止することができ、さらにそ の結果、不良の発生そのものを低減させることができる ので、半導体装置等の信頼性を高めることができ、新製 品等の開発効率が向上し、且つ製造コストが削減でき

【図面の簡単な説明】

- 【図1】検査条件設定画面階層構造を示す図。
- 【図2】回路パターン検査装置の装置構成を示す図。
- 【図3】図1の一部構成図。
- 【図4】検査条件ファイルの階層を説明する図。
 - 【図5】検査時の画面構成を示す図。
 - 【図6】検査フローを示す図。
 - 【図7】アライメント方法を示す図。
 - 【図8】レシピ作成時の第一の画面構成を示す図。
 - 【図9】レシピ作成時の第二の画面構成を示す図。
 - 【図10】レシピ作成時の第三の画面構成を示す図。
 - 【図11】レシピ作成時の第四の画面構成を示す図。
 - 【図12】従来装置の検査条件設定方法を示す図。
 - 【図13】検査条件設定 (レシピ作成) フローを示す

30

- 【図14】本発明実施例1の検査条件設定画面階層構造 を示す図。
- 【図15】検査モードの第1の操作画面図。
- 【図16】検査モードの第2の操作画面図。
- 【図17】検査モードの第3の操作画面図。
- 【図18】検査モードの第4の操作画面図。
- 【図19】 ステージおよびビーム走査の方法を示す図。
- 【図20】半導体装置の製造プロセスフローを説明する 図.
- 【図21】半導体装置回路パターンと欠陥内容を説明す る図。

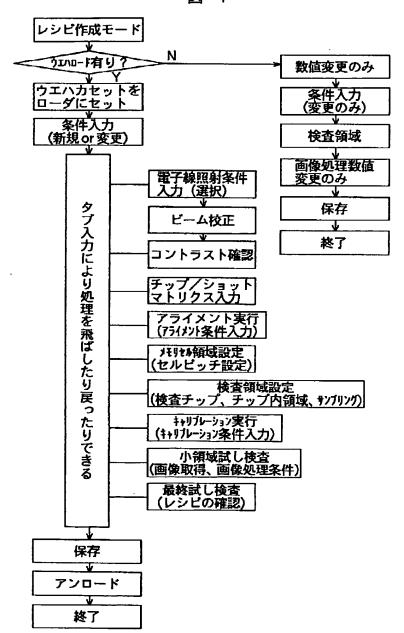
【符号の説明】

16…回路パターン検査装置、17…検査室、18…電 子光学系、19…光学顕微鏡、20…操作部、21…制 御部、23…試料室、24…被検査基板、25…電子 銃、26…電子線引き出し電極、27…コンデンサレン ズ、28…ブランキング偏向器、29…較り、30…走 査偏向器、31…対物レンズ、32…反射板、33…E xB偏向器、34…電子線、35…二次電子検出器、3 【0088】従って、本検査を基板製造プロセスへ適用 50 6…プリアンプ、37…AD変換器、38…光変換手

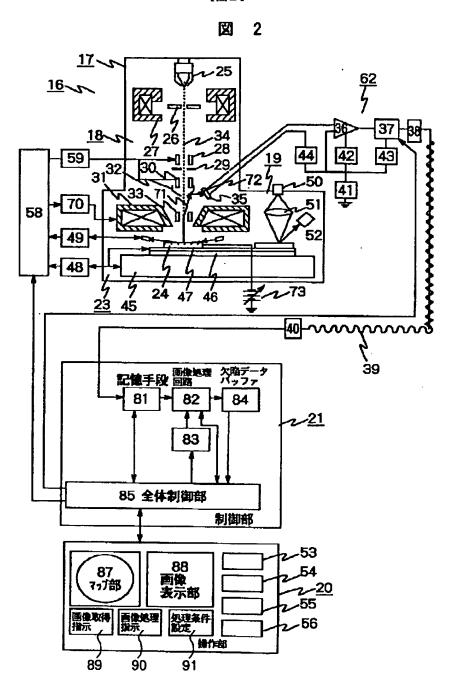
段、39…光伝送手段、40…電気変換手段、41…高 圧電源、42…プリアンプ駆動電源、43…AD変換器 駆動電源、44…逆バイアス電源、45…試料台、46 …Xステージ、47…Yステージ、48…位置モニタ測 長器、49…被検査基板高さ測定器、50…白色光源、 51…光学レンズ、52…CCDカメラ、53…第一画 像記憶部、54…第二画像記憶部、55…比較演算部、56…欠陥判定処理部、58…補正制御回路、59…走査偏光器、70…対物レンズ電源、71…二次電子、72…第二の二次電子、95…モニタ、100…検査フロー表示領域、101…ガイダンス表示領域。

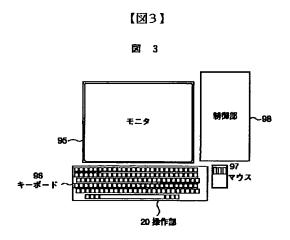
【図1】

図 1



【図2】



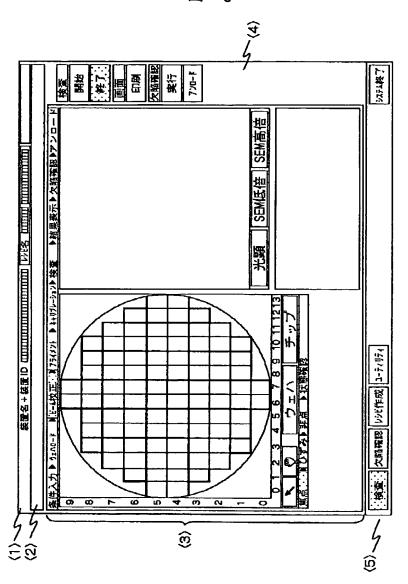


【図4】 図 4 製品A工程aの工程ファイル: 製品Aの品種ファイル: 各種パラメータ 各種パラメータ 製品A工程bの工程ファイル: 各種パラメータ 製品A工程 c の工程ファイル: 各種パラメータ 製品A工程dの工程ファイル: 各種パラメータ 製品B工程bの工程ファイル: 製品Bの品種ファイル: 各種パラメータ 各種パラメータ 製品B工程eの工程ファイル:

各種パラメータ

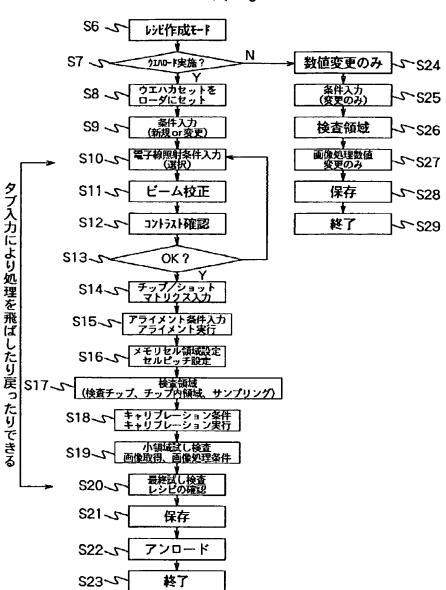
製品B工程fの工程ファイル: 各種パラメータ

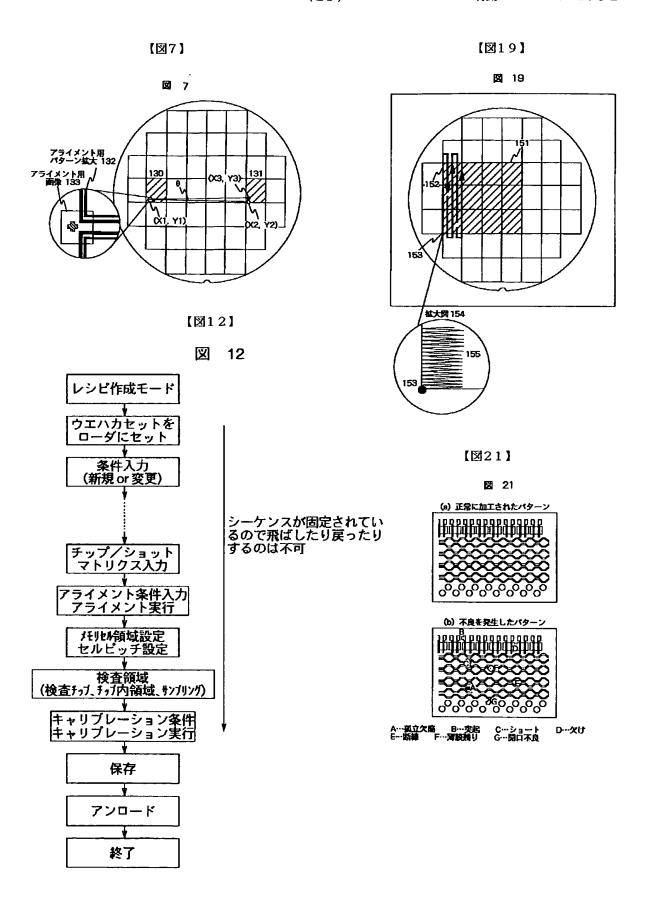
【図5】



【図6】

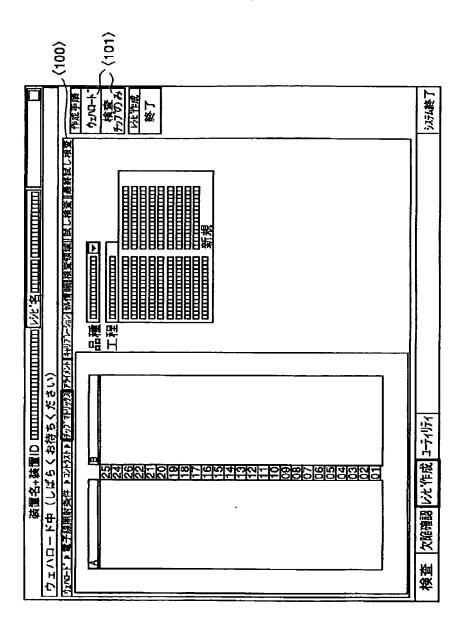




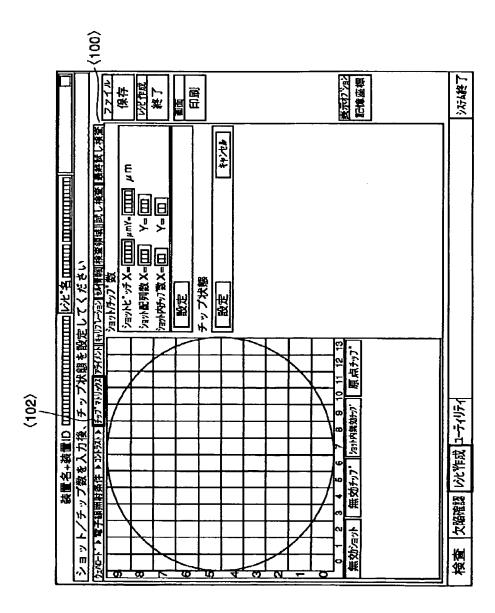


【図8】

図 8

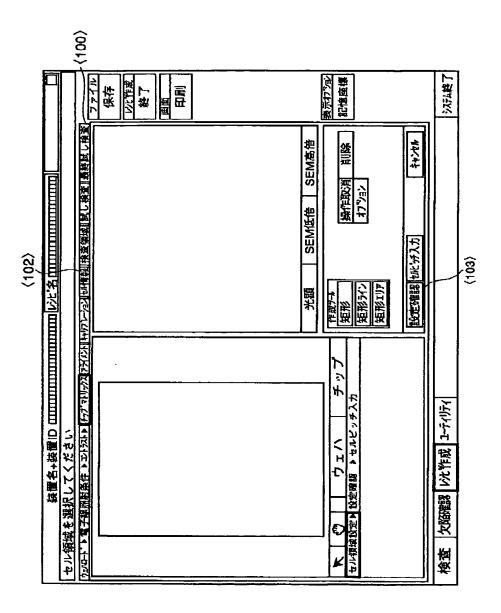


【図9】



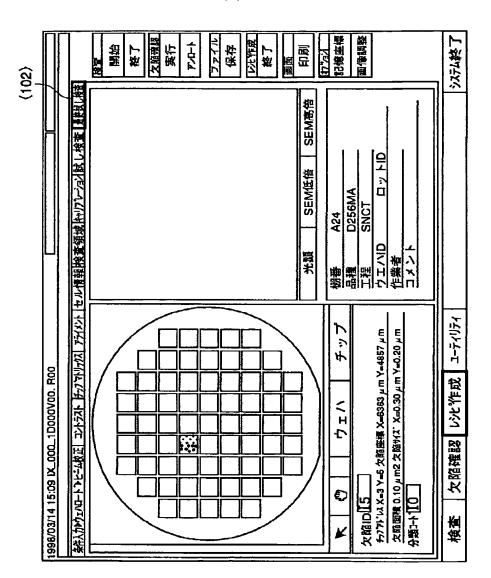
【図10】

図 10

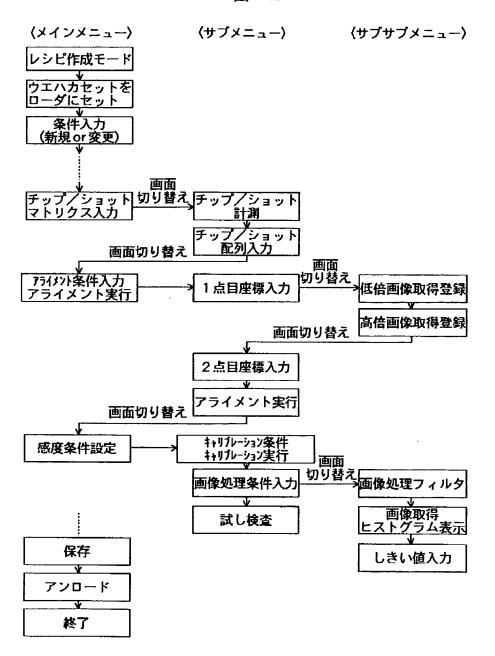


【図11】

図 11

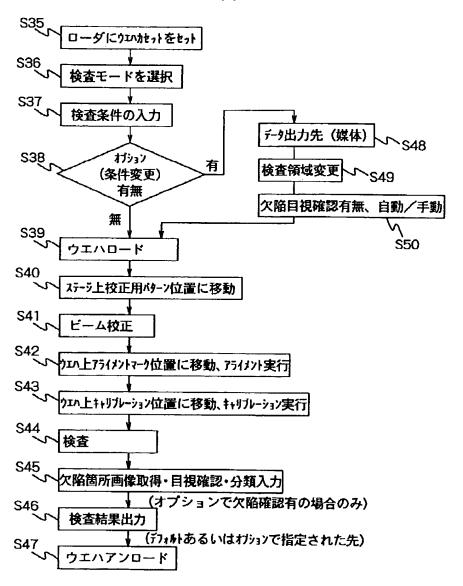


【図13】



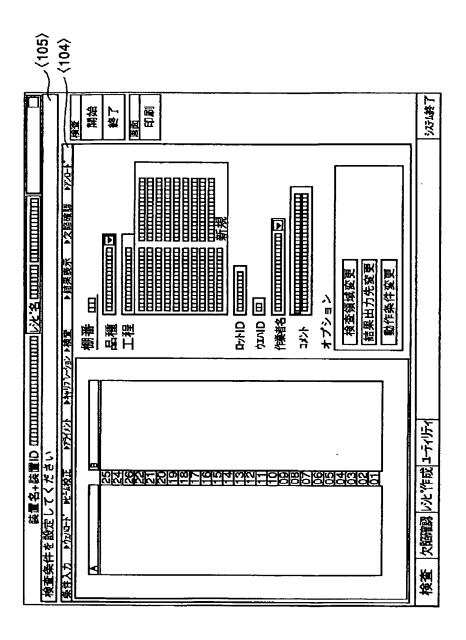
【図14】

図 14

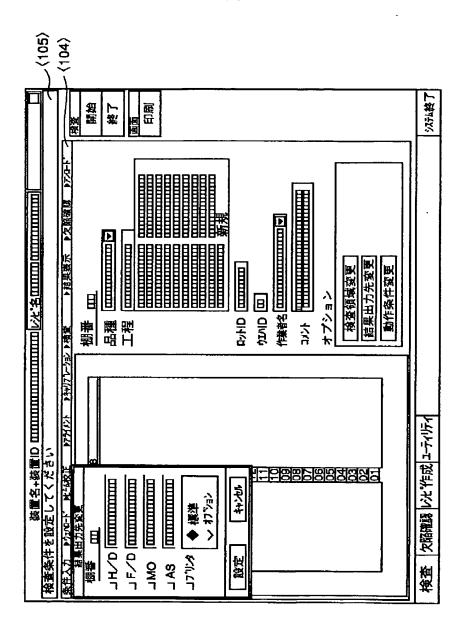


【図15】

図 15

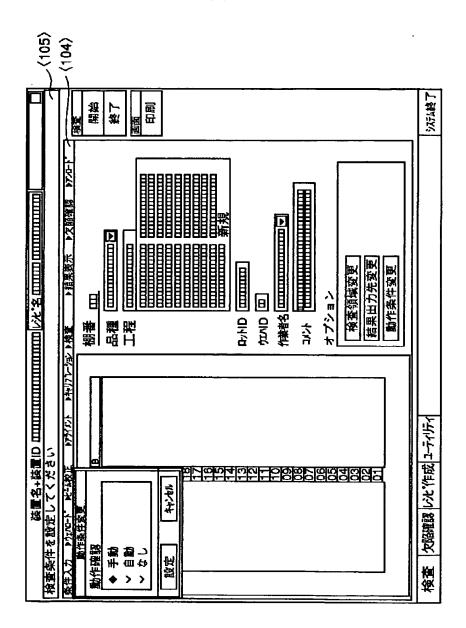


【図16】



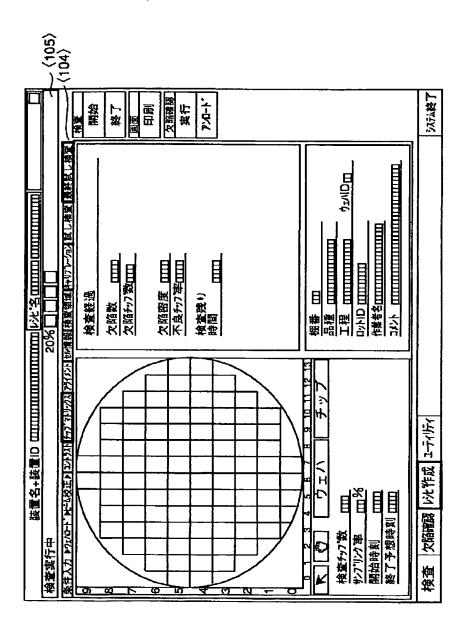
【図17】

図 17



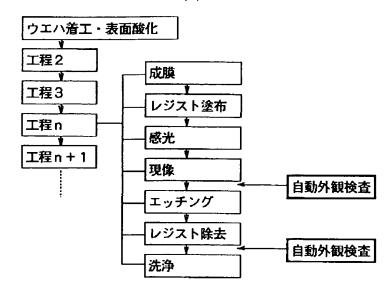
【図18】

図 18



【図20】

図 20



フロントページの続き

(72)発明者	伊藤 真紀 東京都国分寺市東恋ケ窪一丁目280番地 株式会社日立製作所デザイン研究所内	Fターム(参考)	2F065 AA02 AA03 AA06 AA20 AA21 AA24 AA39 AA49 BB01 BB02 BB03 BB18 BB27 CC01 CC18
(72)発明者	宇佐見 康維 茨城県ひたちなか市市毛882番地 株式会 社日立製作所計測器事業部内		CC19 CC25 DD06 DD19 EE00 EE05 EE09 FF42 FF44 FF51 GG01 GG04 GG13 GG22 GG24
(72)発明者	広井 高志 神奈川県横浜市戸塚区吉田町292番地 株 式会社日立製作所生産技術研究所内		HH04 HH13 JJ01 JJ03 JJ05 JJ08 JJ26 LL04 LL30 MM03 MM11 NN02 NN13 NN17 PP12
(72)発明者	森岡 洋 東京都小平市上水本町五丁目20番1号 株 式会社日立製作所半導体事業本部内		QQ01 QQ03 QQ05 QQ08 QQ23 QQ24 QQ25 QQ33 QQ41 QQ43 RR01 RR06 RR08 SS01 SS02 SS03 SS06 SS13 TT02
			4M106 AA01 AA09 BA02 BA04 CA39 DB01 DB05 DB08 DB19 DB30 DJ18 DJ23